

Versión 4.0 Español

- when it has to be **right** 



Introducción	Builder 2
Introducción	
Compra	Le felicitamos por haber comprado un instrumento de la serie Builder.
	Este manual incluye, junto a las instrucciones relativas a su utilización, una serie de importantes normas de seguridad. Consultar "16 Instrucciones de seguridad" para mayor información. Lea atentamente el Manual de Usuario antes de empezar a trabajar con el producto.
Identificación del producto	El tipo y el número de serie del producto figuran en la placa de identificación. Anote estos números en el Manual e indíquelos como referencia siempre que se ponga en contacto con su agencia o taller de servicio Leica Geosystems autorizado.
	Тіро:
	Nº. de serie:

## Símbolos

Los símbolos empleados en este manual tienen los siguientes significados:

Тіро	Descripción
A Peligro	Indica una situación de riesgo inminente que, en caso de no evitarse, puede ocasionar lesiones graves o incluso la muerte.
Advertencia	Indica una situación de riesgo potencial o de uso inade- cuado que, en caso de no evitarse, puede ocasionar lesiones graves o incluso la muerte.
Cuidado	Indica una situación de riesgo potencial o de uso inade- cuado que, en caso de no evitarse, puede ocasionar lesiones de leves a moderados y/o daños materiales, econó- micos o medioambientales.
	Información importante que ayuda al usuario a emplear el instrumento de forma eficiente y técnicamente adecuada.

Marcas comerciales • Windows es una marca registrada de Microsoft Corporation Todas las demás marcas pertenecen a sus respectivos propietarios.

	. /
Introd	ucción
muod	accion

#### 4

## Validez de este manual

D	Descripción
General Estimation	ste manual es aplicable a todos los instrumentos Builder. Se deta- lan claramente las diferencias que haya entre los modelos.
Anteojo R u i d g p l d si	Respecto al EDM del instrumento, el Builder puede equiparse con uno de los dos anteojos posibles que ofrecen las mismas presta- ciones pero que difieren en algunos detalles técnicos. Los dos tipos diferentes se pueden distinguir por un elemento de forma rectan- gular (anteojo del tipo 1) o circular (anteojo del tipo 2), que se puede ver en el centro del objetivo. Las diferencias técnicas entre os dos tipos de anteojo se señalan mediante los pictogramas siguientes referidos al primer o segundo tipo arriba descritos:

	Descripción
$\bigcirc$	<ul> <li>Anteojo del tipo 1</li> <li>Con el Builder R y RM sólo es posible efectuar mediciones sin prismas. Cuando se trabaja con este tipo de EDM se utiliza un rayo estrecho de láser rojo para medir distancias.</li> </ul>
	<ul> <li>Anteojo del tipo 2</li> <li>Cuando se miden distancias a un reflector con el tipo EDM "fino" o "rápido" este tipo de anteojo utiliza un rayo ancho de láser visible rojo, que sale coaxialmente por el objetivo del antejo. Sólo es posible con Builder M power y RM power.</li> <li>Con el Builder RM power es posible efectuar mediciones de distancias sin prismas. Cuando se trabaja con el EDM de tipo "láser rojo", se utiliza un rayo estrecho de láser rojo para medir distancias.</li> </ul>

Tabla de contenido	)	Builder			
Tabla de coi	nte	nido			
En este manual	Ca	Capítulo			
	1	Cómo utilizar este Manual	12		
	2	Conceptos y abreviaturas	14		
	3	Descripción del sistema	20		
		<ul> <li>3.1 Modelos de instrumentos</li> <li>3.2 Contenido del equipo</li> <li>3.3 Componentes del instrumento</li> <li>3.4 Alimentación</li> <li>3.5 Concepto del software</li> </ul>	20 21 23 25 26		
	4	Interfaz de usuario	28		
		<ul> <li>4.1 Teclado</li> <li>4.2 Pantalla</li> <li>4.3 Barra de Modos</li> <li>4.4 Iconos</li> <li>4.5 Símbolos</li> </ul>	28 33 35 36 37		
	5	Manejo	40		
		<ul><li>5.1 Selección del Idioma</li><li>5.2 Puesta en estación del instrumento</li></ul>	40 41		

	5.3	Batería del instrumento	49
	5.4	Medición de distancia	52
		5.4.1 General	52
		5.4.2 Medición con distanciómetro de láser rojo	53
		5.4.3 Medición con Fino o Rápido	55
	5.5	Prisma plano CPR105	56
	5.6	Prisma CPR111 BUILDER, offset True-Zero	57
6	Mode	o Configuración	58
	6.1	Información General	58
	6.2	Acceso	59
	6.3	Forma de establecer una configuración	71
7	Mode	Teodolito	74
_	7.1	Información General	74
	7.2	Acceso	75
	7.3	Cómo poner el ángulo horizontal en 0.000	77
	7.4	Cómo fijar cualquier ángulo horizontal	78
	7.5	Fijar rápidamente la dirección de unos determinados	
		ángulos horizontal y vertical	79
8	Mode	o Prog para Builder R,	
	RM, I	M power y RM power	82
	8.1	Información General	82
	8.2	Acceso	83

Tabla de contenido		Builder	8
	8.3 8.4	Búsqueda de lista de puntos Medir y Registrar	85 87
	9 Pues RM,	ta en estación para Builder R, M power y RM power	90
	9.1 9.2 9.3 9.4	Información GeneralOpción 1 para Estacionar: Establecer Línea de Control9.2.1General9.2.2Establecer Línea de Control - Sobre el 1er Punto9.2.3Establecer Línea de Control - CualquieraOpción 2 para Estacionar: Establecer Coordenadas9.3.1General9.3.2Establecer Coordenadas - Sobre Punto Conocido9.3.3Establecer Coordenadas - CualquieraOpción 3 para Estacionar: Establecer Alturas9.4.1General9.4.2Arrastre de cotas	90 92 93 94 97 97 98 100 102 102 103
	10 Prog RM,	ramas de aplicación para Builder R, M power y RM power	104
	10.1 10.2 10.3 10.4 10.5	Información General Plantilla As Built Ángulo & Distancia Distancia de Enlace	104 106 110 113 115

	10.6	Área Inclinada y Volumen	118
	10.7	Punto inaccesible (opcional)	121
	10.8	COGO (opcional)	125
	10.9	Plant, Línea/Arc/Clot (opcional)	135
	10.10	Medir & Config	141
11	Modo	gestión de datos para Builder RM, M power y RM power	144
	11.1	Información General	144
	11.2	Acceso	145
	11.3	Trabajos	147
	11.4	Puntos fijos	149
	11.5	Mediciones	152
	11.6	Resultado	154
	11.7	Parámetros de comunicación	155
	11.8	Transferencia de Datos	159
	11.9	Asignación de pins	160
12	Config	uración EDM	162
	12.1	EDM	162
	12.2	PPM	166
13	Info d	el sistema y protección del instrumento	168
	13.1	Info Sistema	168
	13.2	Protección del instrumento (PIN)	171

Tabla de contenido		Builder	10
	14 Comp	robaciones y Ajustes	174
	14.1	Información General	174
	14.2	Preparación	176
	14.3	Ajuste combinado del error de colimación Hz (c), del error de índice vertical (i) y del error de índice del compensador (l, t)	177
	14.4	Ajuste del nivel esférico	182
	14.5	Ájuste de la plomada láser	184
	14.6	Ajuste del Trípode	187
	14.7	Comprobación del rayo de láser rojo en los	
		modelos Builder R-, RM- y RM power	188
	14.8	Ajuste de la línea vertical del retículo, en el Build <b>er T</b>	190
	15 Cuidado y transporte		
	15.1	Transporte	192
	15.2	Almacenamiento	194
	15.3	Limpieza y secado	195
	16 Instru	cciones de seguridad	196
	16.1	General	196
	16.2	Utilización	197
	16.3	Límites de utilización	199
	16.4	Ámbitos de responsabilidad	200
	16.5	Peligros durante el uso	201

Ind	ice			240
18	Garant Contra	tía Interr to de Lio	nacional del fabricante, cencia del Software	238
	17.1 17.2 17.3	Medició Medició Datos te	n de ángulos n de distancia écnicos generales del instrumento	224 225 231
17	Datos	Técnicos	5	224
	16.8	Normati	iva FCC (aplicable en EE UU)	221
	16.7	Compat	ibilidad electromagnética EMC	219
		16.6.4	Plomada láser	216
		16.6.3	Distanciómetro integrado, Láser visible (sólo Builder R v RM)	214
		10.0.2	Fino/Rápido (sólo Builder M power y RM power)	212
		1660	puntero láser rojo (sólo para Builder RM power)	208
	16.6	Clasifica 16.6.1	nción del láser Distanciómetro integrado, mediciones con	207

1	Cómo utilizar este Manual	
(B	Se recomienda leer este manual al mismo tiempo que se procede a configurar el instrumento.	
Índice	El índice se encuentra al final del manual.	
(B	Teclas, campos y opciones de las pantallas que se consideran autoexplicativos y, por tanto, no se detallan.	
Validez de este manual	Este manual es aplicable a todos los instrumentos Builder. Las diferencias entre los diversos modelos quedarán señaladas y descritas.	
manual	diversos modelos quedarán señaladas y descritas.	

#### Documentación disponible

Nombre de la documentación	Descripción
Builder Manual del Usuario	En este manual de usuario se incluyen todas las instrucciones necesarias para trabajar a nivel básico con el instrumento. Ofrece infor- mación general del instrumento, así como datos técnicos e instrucciones en materia de seguridad.

Nombre de la documentación	Descripción
Builder La construcción más rápida	Describe los principos básicos de la medición en la construcción y las funciones del Builder.
Builder Guía rápida	Describe paso a paso los programas de aplica- ción integrados. Se pretende que se utilice como una guía de referencia rápida en campo.

## Formato de la documentación

El CD del Builder contiene toda la documentación en formato electrónico. También está disponible en forma impresa.

Conceptos y abreviat	uras Builder	14
2	Conceptos y abreviaturas	
Terminología	c b b b b b c c c c c c c c c c c c c c	e b b h t b

	Término	Descripción	
a)	Eje de puntería/eje de colima- ción	Eje del anteojo = Línea definida por la cruz del retículo y el centro del objetivo.	
b)	Eje principal	Eje vertical de giro del instrumento.	
c)	Eje de muñones	Eje horizontal de giro del anteojo.	
d)	Angulo vertical/ángulo cenital		
e)	Círculo vertical	Con división codificada para la lectura del círculo vertical.	
f)	Ángulo horizontal		
g)	Circulo horizontal	Con división codificada para la lectura del círculo horizontal.	

Conceptos y abrevia	turas	Builder	16
Línea de la plomada / Compen- sador		Dirección de la gravedad terrestre. El compensador defi la línea de la plomada en el instrumento.	ine
Inclinación del eje principal		Desviación del eje principal respecto de línea de la plomada. La inclinación del eje principal no es un error instrumen y no se elimina mediante mediciones en ambas posicior	tal

del anteojo. Cualquier posible influencia que pudiera tener en la dirección horizontal o en el ángulo vertical queda

eliminada por el compensador de doble eje.





Abreviatura	Descripción	
	Distancia geométrica: distancia entre el eje de muñones del instru- mento y el centro del prisma o punto láser; se visualiza corregida de influencias meteorológicas.	
4	Distancia horizontal visualizada, corregida de influencias meteoro- lógicas.	
	Diferencia de cota entre la estación y el punto visado	
hr	Altura del reflector sobre el suelo	
hi	Altura del instrumento sobre el suelo	
E <sub>0</sub>	Coordenada Este (X) de la estación	
No	Coordenada Norte (Y) de la estación	
H <sub>0</sub>	Altura de la estación	
E	Coordenada Este (X) del punto visado	
N	Coordenada Norte (Y) del punto visado	
Н	Altura del punto visado	

# Descripción del sistema

3.1 Modelos de instrumentos

## Modelos de instrumentos

Modelo	Descripción	
Builder T	Teodolito electrónico.	
Builder R	Teodolito electrónico con capacidad para medir distancias y con software de construcción.	
Builder RM	Igual que Builder R, pero con interfaz RS232 y memoria interna para guardar y gestionar datos. Presenta también un menú de aplicaciones más amplio.	
Builder RM power*	Igual que Builder RM, pero con teclado de diez dígitos, medición de distancias con prismas (modo fino/rápido), LED para indicar el modo EDM empleado y menú de aplicaciones más amplio.	
Builder M power*	Igual que Builder RM power, pero sólo mide distancias con prismas (modo fino/rápido).	



3

Los modelos Builder T, R y RM se encuentran disponibles como Builder 100 y 200. Builder RM power está disponible como Builder 100, 200 y 300. Builder M power está disponible como Builder 100 y 200.

\*) Para referirse al término "power" se utiliza la abreviatura "p"; por ejemplo Builder R300Mp.

# 3.2 Contenido del equipo





Descripción del sistema	Builder	22
a) b) c) d) e) f) g) h) i) j) k) l) m) n)	Cable GEV189 para transferencia de datos USB (para Builder RM) Instrumento Builder con teclado Base nivelante CTB101 sin plomada óptica, negra Una llave Allen, un perno de ajuste Pilas alcalinas, 3 paquetes de dos, tamaño AA Batería GEB111 Adaptador de batería GAD39 para pilas alcalinas, tamaño AA Punta para GLS115 Prisma plano CPR105 de dos caras Minibastón de reflector GLS115 Protección contra la lluvia / parasol Nivel esférico GL115 para enganchar en GLS115 Prisma CPR111 BUILDER, offset True-Zero Manual de usuario, CD-ROM, folleto "La construcción hecha más rápido"	
El c	contenido varía según el modelo de Builder seleccionado.	

# Componentes del instrumento

Componentes del instrumento, parte 1 de 2

3.3



- a) Asa desmontable, con tornillos de fijación
- b) Visor de alineación
- Anteojo (con distanciómetro integrado para R, RM, M power y RM power)
- d) Tornillo para movimiento vertical
- e) Compartimento de batería para GAD39/GEB111/GEB121
- f) Nivel esférico
- g) Base nivelante
- h) Interfaz serie RS232 (para Builder RM, M power y RM power)



# 3.4 Alimentación

Instrumento La alimentación del instrumento puede provenir de una fuente interna o externa. Batería interna Seis pilas de tamaño AA en el adaptador de batería GAD39, o una batería GEB111. o una batería GEB121 introducida en el compartimento de batería. Batería externa Una batería GEB171, o una batería GEB70 conectada con un cable. **Baterías** Pilas de tamaño. a) tamaño AA. dentro del adaptador de batería GAD39 GFB111 b) GEB121 c

> Utilizar las baterías, los cargadores y los accesorios de Leica Geosystems o los accesorios recomendados por Leica Geosystems para asegurar el funcionamiento correcto del instrumento.

# 3.5 Concepto del software

Descripción

Todos los tipos del instrumento utilizan el mismo concepto de software. El software tiene diferentes modos dependiendo del tipo del instrumento.

#### Concepto del software

Modelo	Pantalla	Modos disponibles
Builder T	CONFIG         TEOD         04:07           Hz         :         21.0000 g         □           V         1:         98.3000 g         □           BLOC-H2         H2         0         NUVEL	<ul> <li>Modo Configuración</li> <li>Modo Teodolito</li> </ul>
Builder R	CONFIG     TEOD     PROG     04:07       Hz     21.0000 g     □       V     ↑:     98.3000 g     □       BLOC-Hz     Hz = 0     NIVEL	<ul> <li>Modo Configuración</li> <li>Modo Teodolito</li> <li>Modo Programas</li> </ul>

Modelo	Pantalla	Modos disponibles
Builder RM, M power y RM power	CONFIG         TEOD         PROG         DATOS         O4:07           Hz         <	<ul> <li>Modo Configuración</li> <li>Modo Teodolito</li> <li>Modo Programas</li> <li>Modo Gestión de Datos</li> </ul>



# 4 Interfaz de usuario

# 4.1 Teclado

## Teclado Builder T, R y RM





Intertaz	de	usuario
meende	~~	asaano

2	1	٦
3	J	,

Tecla	Descripción		
ESC	<ul> <li>Sale del menú o del diálogo actual sin guardar los cambios.</li> <li>Si está activo el modo TEOD: pulsar aprox. durante 5 segundos para acceder a Info Sistema.</li> </ul>		
	<ul> <li>Si el instrumento está apagado: para encender el instrumento</li> <li>Si el instrumento está encendido: <ul> <li>pulsar en cualquier momento para encender y apagar la iluminación de la pantalla incl. la iluminación del retículo</li> <li>y pulsar durante aprox. 5 segundos para apagar el instrumento</li> </ul> </li> </ul>		
	Corresponden a las tres teclas que aparecen en la parte inferior de la pantalla cuando la pantalla está activada.		

## Sólo para Builder M power y RM power:

Tecla/LED	Descripción			
*	<ul> <li>Pulsar brevemente para acceder a la Configuración EDM</li> <li>Pulsar durante más tiempo para alternar entre puntero láser rojo y modo fino/rápido (Builder RM power), o entre modo fino y rápido (M power)</li> </ul>			
ABC         DEF         GHI           7         8         9           JK         MNO         POR           4         5         6           STU         MXX         YZZZ           1         22         3           ZSX         ZSX         YZZZ           0         1         2	Teclas alfanuméricas			

Interfaz	de	usuario

Tecla/LED	Descripción		
	<ul> <li>LED blanco: el EDM es de tipo fino/rápido</li> <li>LED rojo : el EDM es de tipo puntero láser rojo (sólo Builder RM power)</li> <li>El LED parpadea una vez si la configuración EDM se ha modi- ficado alternando el tipo o al efectuar una medición</li> <li>El LED se muestra intermitente si el EDM mide en modo Tracking</li> </ul>		



# 4.2 Pantalla

Ē

Pantalla

Todas las pantallas que se muestran en este manual son ejemplos. Las versiones locales del software pueden diferir de la versión estándar.



## Descripción

Elemento	Descripción
Barra de Modos	El modo activo se muestra en negro.
Hora	Muestra la hora actual suponiendo que haya sido fijada en las configuraciones.
lconos	Muestra la información del estado actual del instrumento. Consultar "4.4 Iconos"
Área de pantalla	El área de trabajo de la pantalla.
Teclas de pantalla	Se pueden ejecutar comandos utilizando estas teclas de función. Los comandos asignados a las teclas de pantallas dependen de la pantalla en cuestión.

# 4.3 Barra de Modos

Barra de Modos

En la barra de Modos se muestra en negro el modo de software activo actualmente.

CONFIG	TEOD	PROG	)DATOS		<- Barra de Modos
			04	:07	
Hz	<b>¢</b> :	21.000	Эg	Û	

Pestaña	DATOS		
CONFIG	Modo Configuración		
TEOD	Modo Teodolito		
PROG	Modo Prog (para Builder R, RM, M power y RM power)		
DATOS	Modo Gestión de Datos (para Builder RM, M power y RM power		

()

La disponibilidad de las pestañas de los Modos depende del modelo de instrumento.

Interfaz de usuario	Builder 36			
4.4	lconos			
Descripción	Los iconos ofrecen información sobre las funciones básicas del instrumento.			
Batería	Se visualiza el estado y el origen de la batería.			
	Icono	Descripción		
		Carga de la batería El símbolo de la batería indica la carga que le queda a la batería, en el ejemplo, el 75% de su capacidad.		
	G	El símbolo de batería sólo se muestra si está fijado <b><tipo< b=""> Batería: NiMH&gt; en el modo Configuración. Si está fijado <b><tipo batería:="" nimh=""></tipo></b> pero se están utili- zando baterías alcalinas, entonces no se visualiza correcta- mente la carga de la batería.</tipo<></b>		
Compensador	npensador Indica si el compensador está encendido o apagado.			
	lcono	Descripción		
		El compensador está encendido.		
	$\bowtie$	El compensador está apagado.		
# 4.5 Símbolos

Ángulo horizontal

Indica el sentido de medición de los ángulos horizontales.

Símbolo	Descripción
さ	Indica que los ángulos horizontales se miden en el sentido de las agujas del reloj.
5	Indica que los ángulos horizontales se miden en el sentido contrario al de las agujas del reloj.

### Angulo V

Indica cuál es el origen en la medición de los ángulos verticales.

Símbolo	Descripción
1	Indica que los ángulos verticales se miden desde el cenit.
<b>→</b>	Indica que el "0" en la medición de ángulos verticales está en el horizonte.
%	Indica que el ángulo vertical se muestra en tanto por ciento.

Interfaz de usuario		Builder	38
Distancia	Símbolo	Descripción	
		Este símbolo indica la distancia horizontal.	
		Este símbolo indica la diferencia de altitud.	
		Este símbolo indica la <b>distancia geométrica</b> .	

## Triángulos

Símbolo	Descripción
	Dos triángulos a la derecha indican un <b>campo de selección</b> .
Ge	Un solo triángulo a la derecha indica una lista de opciones.



Manejo	Builder 40				
5	Manejo				
5.1	Selección del Idioma				
Descripción	Después de encende	r el instrumento el usuario puede elegir su idioma preferido.			
(F	El diálogo para elegir el idioma sólo se muestra si en el instrumento hay cargados dos idiomas y <b><diálgidioma: on=""></diálgidioma:></b> está fijado en el modo Configuración o en el diálogo Info Sistema.				
Cargar/Cambiar Idiomas	Modelo del instru- mento	Para cargar un idioma adicional o para cambiar el/los idioma(s) existente(s)			
	Builder RM, M power y RM power	Conectar el instrumento al programa LGO Tools versión 4.0 (M power y RM power a LGO Tools versión 6.0) o superior por medio de la interfaz serie y cargar utilizando "LGO Tools - Transferencia de programas".			
	Builder R	contacte con el taller autorizado de servicio técnico de Leica Geosystems.			
	Builder T	contacte con el taller autorizado de servicio técnico de Leica Geosystems.			

# 5.2 Puesta en estación del instrumento

Descripción

Este apartado describe el modo de estacionar un instrumento sobre un punto marcado en el suelo, utilizando la plomada láser. Siempre es posible estacionar el instrumento sin la necesidad de que el punto esté marcado en el suelo.



#### Características importantes:

- Se recomienda proteger siempre el instrumento de la radiación solar directa y evitar temperaturas desiguales alrededor de él.
- La plomada láser descrita en este apartado está integrada en el eje vertical del instrumento. Proyecta un punto rojo en el suelo y permite centrar el instrumento de un modo sensiblemente más sencillo.
- La plomada láser no se puede utilizar con una base nivelante equipada con plomada óptica.



Paso	Descripción
4.	Mover las patas del trípode (1) y utilizar los tornillos (6) de la base nive- lante para centrar la plomada (4) sobre el punto del suelo.
5.	Ajustar las patas del trípode para nivelar el nivel esférico (7).
6.	<ul> <li>Utilizando el nivel electrónico girar los tornillos (6) de la base nivelante para nivelar con precisión el instrumento.</li> <li>Para más información consultar "Nivelación con el nivel electrónico, paso a paso".</li> </ul>
7.	Centrar el instrumento de forma precisa sobre el punto del suelo (4) desplazando la base nivelante en la meseta del trípode (2).
8.	Repetir los pasos 6. y 7. hasta que se alcance la precisión requerida.

### Nivelación con el nivel electrónico, paso a paso

El nivel electrónico se puede utilizar para nivelar con precisión el instrumento mediante los tornillos de la base nivelante.

Paso	Tecla/Pantalla	Descripción
1.		Encender el instrumento pulsando la tecla
lag (		El nivel electrónico y la plomada láser se activan automáticamente después de encender el instrumento si el compensador está conectado.
2.	ieodes	Centrar de modo aproximado el nivel esfé- rico girando los tornillos de la base nive- lante.
(Jan)		El nivel electrónico y las flechas que indican el sentido de giro de los tornillos nivelantes sólo aparecen si la inclinación del instru- mento está dentro de un cierto intervalo de nivelación.
3.		Girar el instrumento hasta situarlo paralelo a dos tornillos nivelantes.

Paso	Tecla/Pantalla	Descripción
4.		Centrar el nivel electrónico de este eje girando los dos tornillos nivelantes. Lasa flechas indican el sentido de giro de los tornillos nivelantes. Cuando el nivel elec- trónico está centrado las flechas se susti- tuyen por marcas de verificación.
5.		Centrar el nivel electrónico par el segundo eje girando el tercer tornillo nivelante. Una flecha muestra el sentido de giro del tornillo. Cuando el nivel electrónico está centrado la flecha se sustituye por una marca de verificación.
(B)		Cuando el nivel electrónico está centrado y aparecen las tres marcas de verificación, el instrumento ha quedado perfectamente nivelado.
6.		Aceptar con <b>OK</b> .

Manejo	Builder				46
Cambio de la inten- sidad de la	Las influencias externas y la naturaleza del terreno exigen muchas veces una adapta- ción de la intensidad del láser.				
plomada laser	Paso	Tecla/Pantalla			Descripción
	1.				Encender el instrumento
					pulsando la tecla 🅘 .
	(b)	bood	aci	2	El nivel electrónico y la plomada láser se activan automática- mente después de encender el instrumento si el compensador está conectado.
	2.	$each red {array}$ $each red {a$	50%	Max	Ajustar la intensidad de la plomada láser pulsando Según las necesidades la plomada láser se puede ajustar en pasos de 25%.





En algunas circunstancias no es posible ver el punto láser, por ejemplo al estacionar sobre una tubería. En tal caso se coloca una placa transparente para poder ver el punto y situar el instrumento sobre el centro del tubo.



## Batería del instrumento

Reemplazo de la batería del instrumento, paso a paso

5.3



Paso	Descripción
1.	Situarse frente al instrumento de modo que el tornillo de movimiento vertical esté a la izquierda. El compartimento para la batería está ahora en el lado izquierdo del instrumento. Girar el botón a la posición vertical y abrir la tapa del compartimento de la batería.
2.	Sacar la carcasa protectora de la batería.
3.	Extraer la batería o el adaptador de batería GAD39 de la carcasa protectora de la batería.



Paso	Descripción
4.	La polaridad de la batería se muestra dentro del contenedor de la batería que sirve como guía para colocar la batería correctamente.
5.	Inserte la batería o el adaptador en el contenedor, asegurándose que los contactos queden hacia afuera. Empuje la batería o el adaptador hasta escuchar un clic.
6.	Colocar la carcasa con la batería dentro del compartimento para la batería. Empujar la carcasa hasta que encaje completamente en el compartimento de la batería.
7.	Girar el botón para cerrar el compartimento de la batería. Asegurarse de que el botón está de nuevo en la posición horizontal original.



#### Para baterías de NiMH:

### Primer uso/carga

- La batería debe estar cargada antes de utilizarla por primera vez, ya que se entrega con una capacidad de carga lo más baja posible.
- Para baterías nuevas o que hayan estado almacenadas mucho tiempo (más de tres meses), se recomienda efectuar de tres a cinco ciclos de carga/descarga.
- El rango de temperatura permitida para la carga es de 0°C a +35°C/+32°F a +95°F. Para una carga óptima recomendamos cargar las baterías a baja temperatura ambiente, de +10°C a +20°C/+50°F a +68°F, si es posible.
- Es normal que la batería se caliente mientras se carga. Utilizando los cargadores recomendados por Leica Geosystems no es posible cargar la batería si la temperatura es demasiado alta.

### Operación/Descarga

- Las baterías se pueden utilizar con temperaturas de -20°C a +55°C /-4°F a +131°F.
- Las temperaturas de operación demasiado bajas reducen la capacidad que se puede alcanzar; las temperaturas muy altas reducen la vida útil de la batería.

Manejo	Builder 5	52		
5.4	Medición de distancia			
5.4.1	General			
Descripción	Llevan incorporado un distanciómetro láser (EDM) los instrumentos de las series Builder (Builder R, RM, M power y RM power). Con cualquiera de estas versiones s puede medir la distancia con un rayo láser rojo visible que sale coaxialmente por e objetivo del anteojo.	e I		
	<ul> <li>Existen diversos tipos de EDM:</li> <li>Mediciones con distanciómetro de láser rojo (cualquier superficie o prisma plan CPR105)</li> <li>Mediciones con fino o rápido (prisma CPR111 BUILDER, offset TrueZero)</li> </ul>	0		
	Los tipos EDM disponibles dependen del modelo.			
	En la versión típica del Builder M power y RM power, el alcance máximo en medició de distancia es de 1000 m. Consultar el capítulo "12.1 EDM" para información acerc de cómo aumentar el alcance de medición.	n a		

## Medición con distanciómetro de láser rojo

Descripción

5.4.2



 Cuando se hacen mediciones utilizando el distanciómetro de láser rojo, los resultados pueden verse afectados por objetos que se interpongan entre el distanciómetro y la superficie sobre la cual se desea medir.

Esto ocurre debido a que las mediciones con distanciómetro de láser rojo se llevan a cabo hacia la primera superficie que refleje la suficiente energía para permitir la medición. Por ejemplo, si la superficie sobre la que se quiere medir es la superficie de una carretera pero se interpone un vehículo en el momento de pulsar MEDIR ó M&G, la medición se hará al costado del vehículo. El resultado es la distancia al vehículo y no a la superficie de la carretera.

Manejo	Builder 5
	<ul> <li>Al efectuar la medición de distancia, el distanciómetro mide al objeto que en ese instante está en la trayectoria del rayo. Si entre el instrumento y el punto a medi hay una obstrucción momentánea (por ejemplo, un vehículo circulando, lluvia fuerte, niebla o nieve), el distanciómetro puede medir al obstáculo.</li> <li>Asegúrese de que el rayo láser no sea reflejado por ningún objeto situado cerca de la línea de puntería, por ejemplo, por objetos muy reflectantes.</li> <li>Las desviaciones del rayo láser respecto al eje de puntería pueden reducir la precisión de medición, debido a que el rayo de medición no se refleja en el punto visado con la cruz reticular (sobre todo en distancias grandes). Por lo tanto, se recomienda alinear el rayo láser visible con el centro de la señal de puntería. Consultar en "14 Comprobaciones y Ajustes" la información sobre la manera de comprobar la alineación.</li> <li>Nunca debe medirse a la vez con dos instrumentos sobre el mismo punto.</li> </ul>
	<ul> <li>Guía para obtener resultados correctos:</li> <li>No medir a prismas de vidrio ya que las distancias medidas pueden ser incorrectas.</li> </ul>

# 5.4.3 Medición con Fino o Rápido

Descripción

- Las mediciones precisas hacia prismas se deben efectuar con el programa estándar (Tipo EDM: fino/rápido)
- Evitar las mediciones con modo EDM sin prisma hacia superficies altamente reflejantes como semáforos, ya que las distancias medidas pueden resultar incorrectas o imprecisas.
- Es posible efectuar mediciones sin prisma en distancias cortas con el EDM en modo fino/rápido hacia objetivos con buena reflexión.



Manejo	Builder	56
5.5	Prisma plano CPR105	
Descripción	El prisma plano que se entrega (con Builder R, RM) tiene dos superficies reflejar diferentes. La superficie catadióptrica altamente reflectante se puede utilizar po mediciones de hasta 250 m. La diana reflectante lleva impreso un retículo para punterías precisas a corta distancia. Cuanto más cerca del suelo se monte el pri plano mayor será la precisión de su posicionamiento sobre el punto medido. Par posicionamiento más preciso en posiciones del prisma altas se recomienda mont bastón de reflector GLS111 con el adaptador GAD105.	ntes ara sma a un ar el
Montaje del prisma	GLI115 GLI15 GL	

# 5.6 Prisma CPR111 BUILDER, offset True-Zero

#### Descripción

3

El prisma con offset cero se entrega únicamente con el modelo Builder M power y RM power. Cuanto más cerca del suelo se coloque el prisma plano, mayor será la precisión de su posicionamiento sobre el punto medido. Para un posicionamiento más preciso en posiciones del prisma altas se recomienda montar el bastón de reflector GLS111 con el adaptador GAD105.

Para garantizar la precisión, el prisma se debe alinear correctamente. Si no se encuentra alineado o si la visual es muy inclinada, se recomienda apuntar la parte media de las flechas amarillas en el marco del prisma.



Montaje del prisma

Modo Configuración	Builder 5			
6	Modo Configuración			
6.1	nformación General			
Descripción	<ul> <li>El modo CONFIG se utiliza para:</li> <li>crear configuraciones específicas del usuario para adaptar el instrumento a sus propias necesidades</li> <li>fijar la fecha y la hora</li> <li>establecer las unidades</li> </ul>			
۲	Las descripciones se aplican en general a los modelos Builder R, RM, M power y RM power. Las opciones disponibles dependen del modelo.			

# 6.2 Acceso

Acceso, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🐠 .
2.	Nivelar el instrumento. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.
3.	Pulsar 📼 hasta que esté activo el modo <b>CONFIG</b> .

Ejemplo de una pantalla de configuración



## Descripción de los campos en la pantalla principal de configuración

Campo	Opción	Descripción
<puntero< th=""><th>Off</th><th>Apaga el rayo láser visible.</th></puntero<>	Off	Apaga el rayo láser visible.
Láser:>	On	Enciende el rayo láser visible.
Builder R, RM y RM power)	Off&Trk	Activa el modo de medición continua de distancia.
	On&Trk	Activa el modo de medición continua de distancia y enciende el rayo láser visible.
<tracking:></tracking:>	Off	Apaga el modo de medición continua de distancia.
(sólo Builder M power)	On	Activa el modo de medición continua de distancia.
<increm. Hz:&gt;</increm. 	Derecha	Establece la medición de ángulos horizontales en el sentido de las agujas del reloj.
	Izquierda	Establece la medición de ángulos horizontales en el sentido contrario al de las agujas del reloj.



Modo	Configu	ıración
------	---------	---------

Campo	Opción	Descripción	
Ge	v(%)	Los ángulos verticales se expresan en % y son posi- tivos por encima del hori- zonte y negativos por debajo de él. 100% corresponde a un ángulo vertical de 45° (50 gon, 800 mil). El valor % aumenta muy rápidamente; % aparece en la pantalla a partir de 300%.	
<compen- sador:&gt;</compen- 	On	Activa el compensador. Los ángulos verticales están referidos a la línea de plomada. El ángulo horizontal se corrige de los errores de inclinación transversal si < Corrección Hz: On >. Consultar "14 Comprobaciones y Ajustes" para más información.	

Campo	Opción	Descripción
	Off	Desactiva el compensador. Los ángulos verticales están referidos al eje vertical relativo.
Ge	eod	Si el instrumento se encuentra sobre una base ines- table, p.ej. sobre una plataforma balanceante, en un barco, etc., se deberá desconectar el compensador. Así se evita que el compensador se esté saliendo continua- mente de su rango de trabajo e interrumpa el proceso de medición presentando un mensaje de error. La selección para el compensador también se mantiene después de desconectar el aparato.
<beep:></beep:>	Off	Desactiva el pitido de las teclas y el pitido de sector.
	Tecla	Activa sólo el pitido de las teclas.
	Tec&Sect	Activa el pitido de las teclas y el pitido de sector. Activa el pitido de replanteo en la aplicación Plantilla.
	Sector	Activa el pitido de sector. Activa el pitido de replanteo en la aplicación Plantilla.

Modo Configuración	Builder		64	
	Campo	Opción	Descripción	
	Ge	<b>eod</b>	El pitido de teclas es una señal acústica que se produc después de cada pulsación de tecla. El pitido de sector es una señal acústica que suena si e ángulo horizontal es 0°, 90°, 180°, 270° ó 0, 100, 200 300 gon. El pitido de sector es útil para replantear ángulos rectos. Ejemplo de pitido de sector:	:e el ),

Campo	Opción	Descripción
		<ol> <li>no hay pitido</li> <li>pitido rápido, interrumpido; de 95.0 a 99.5 gon y de 105.0 a 100.5 gon</li> <li>pitido continuado; de 99.5 a 99.995 gon y de 100.5 a 100.005 gon</li> </ol>
<tipo Batería:&gt;</tipo 	Alcalina NiMH	El símbolo Batería no se visualiza en modo TEODolito. El símbolo Batería se visualiza en modo TEODolito.
<auto off:=""></auto>		Fija el comportamiento de desconexión del instru- mento.
Ge	Activar	El instrumento se apaga transcurridos 20 minutos sin realizar ninguna acción, p.ej. sin pulsar ninguna tecla. La desviación en los ángulos ángulo vertical y hori- zontal es $\leq \pm 3'$ .
	Desactiv.	El instrumento está encendido permanentemente. ( P Lo que conlleva la rápida descarga de la batería.
	Espera	El instrumento está apagado hasta que se pulsa cual- quier tecla.

6	6
~	-

Campo	Opción	Descripción
<medir&gra bar:&gt;</medir&gra 		Asigna funcionalidad de medición separada o combi- nada a la tecla central de pantalla en todas las panta- llas de medición.
	DIST/REC	Efectúa la medición de distancia y ángulos y no los registra. Después de la medición los valores visuali- zados se pueden guardar con GRABAR.
	ALL-en-1	Efectúa la medición de distancia y ángulos y registra en un solo paso los valores medidos.

## Descripción de los campos en la pantalla de configuración de visualización

Campo	Opción	Descripción
<contraste:></contraste:>	Del 10% al 100%	Ajusta inmediatamente el nivel de contraste de la pantalla.
<calefac- ción:&gt;</calefac- 	On / Off	Enciende/Apaga inmediatamente la calefacción de la pantalla. C La calefacción de la pantalla se activa automáticamente al conectar la ilumina- ción de la pantalla y si la temperatura del instrumento es ≤ 5°C.

Campo	Opción	Descripción	
<unidad Ang.:&gt;</unidad 		Las unidades mostradas en los campos referidos a ángulos y coordenadas.	
	01"	Grado sexagesimal: Valores posibles del ángulo: 0° a 359°59'59''	
	Deg	Grado sexagesimal con decimales de grado: Valores posibles del ángulo: 0° a 359.999°	
6	Gon	Grado centesimal: Valores posibles del ángulo: 0 gon a 399.999 gon	
Ge		Mil: Valores posibles del ángulo: 0 a 6399.99mil	
		La selección de las unidades angulares se puede cambiar en cualquier momento. Los valores que se visualizan en pantalla están expresados en la unidad elegida.	

Modo Configuración

### Builder

Campo	Opción	Descripción
<resolu- ción:&gt;</resolu- 		El número de cifras decimales mostradas en todos los campos angulares. Sólo se refiere a la visualiza- ción y no a la exportación o al almacenamiento de los datos.
	<b>Preciso</b> (sólo 200M power, R200M power, R300M power)	0° 00' 01" para < Unidad Ang: ° ' '' >. 0.0001 para < Unidad Ang.: Gon > y < Unidad Ang.: Deg >. 0.01 para < Unidad Ang.: Mil >.
	Preciso o Estándar (sólo 200M power, R200M power, R300M power)	0° 00' 01" para < Unidad Ang: ° ' ' ' >. 0.001 para < Unidad Ang.: Gon > y < Unidad Ang.: Deg >. 0.01 para < Unidad Ang.: Mil >.
	Estándar o Simple (sólo 200M power, R200M power, R300M power)	0° 00' 05" para ‹Unidad Ang: ° ' '' ›. 0.005 para ‹Unidad Ang.: Gon › y ‹Unidad Ang.: Deg ›. 0.05 para ‹Unidad Ang.: Mil ›.

68

Campo	Opción	Descripción
	Simple	0° 00' 10" para < Unidad Ang: ° ' ''>. 0.010 para < Unidad Ang.: Gon> y < Unidad Ang.: Deg>. 0.10 para < Unidad Ang.: Mil>.
<unidad Dist:&gt;</unidad 		Las unidades mostradas en los campos referidos a distancias y coordenadas.
	Metro	Metros [m]
	ft-in1/16	Pies US, pulgadas y 1/16 de pulgada (0' 00 0/16 fi) [ft]
<b>U</b>	Us-ft	Pies US [ft]
	INT-ft	Pies internacionales [fi]
<idioma:></idioma:>		Se muestra(n) el/los idioma(s)cargado(s) actual- mente.
<diálogo Idioma:&gt;</diálogo 		Si hay dos idiomas cargados en el instrumento, justo después de encender el instrumento se puede mostrar un diálogo para elegir el idioma.
	On	El diálogo inicial que se visualiza es el diálogo para elegir idioma.

Campo	Opción	Descripción
	Off	El diálogo inicial que se visualiza no es el diálogo para elegir idioma.

## Descripción de los campos en la pantalla de configuración de la hora

Campo	Opción	Descripción
<formato Hora:&gt;</formato 	24 horas ó 12 horas (am/pm)	Formato en que se muestra la hora en los campos correspondientes.
<formato- Fecha:&gt;</formato- 	dd.mm.aaaa,mm.dd.aaaa, ó aaaa.mm.dd	Formato en que se muestra la fecha en los campos correspondientes.

# Forma de establecer una configuración

Forma de establecer una configuración con una lista de opciones, paso a paso

6.3

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>CONFIG</b> .
1.	Pulsar 🏮 para resaltar el campo deseado.
2.	Pulsar 🔶 para acceder a la lista de opciones.
3.	Pulsar ộ para cambiar en la lista y resaltar el campo deseado.
4.	Aceptar con OK.

Modo Configuración		Builder 72
Forma de esta- blecer una configu- ración con un	Paso	Descripción
	(B)	Asegúrese de que está activo el Modo CONFIG.
campo de opciones, paso a	1.	Pulsar ᅌ para resaltar el campo deseado.
paso	2.	Pulsar 🔶 para cambiar entre los distintos parámetros y seleccionar el campo deseado.
	3.	Aceptar con <b>OK</b> .




Modo Teodolito	Builder 74
7	Modo Teodolito
7.1	Información General
Descripción	<ul> <li>El modo TEOD se utiliza para:</li> <li>nivelar el instrumento con el nivel electrónico y ajustar la intensidad de la plomada láser</li> <li>efectuar la lectura de los ángulos horizontal y vertical actuales</li> <li>poner a cero el ángulo horizontal</li> <li>fijar cualquier ángulo horizontal</li> <li>fijar rápidamente la dirección de unos determinados ángulos horizontal y vertical</li> </ul>

# 7.2 Acceso

Acceso, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🐠 .
2.	Nivelar el instrumento. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.
3.	Pulsar 📼 hasta que esté activo el modo <b>TEOD</b> .

## Ejemplo de una pantalla de teodolito



# Descripción de los campos

Campo	Descripción
Hz 🔿	El ángulo horizontal actual en "medición en el sentido de las agujas del reloj".
Hz 🏷	El ángulo horizontal actual en "medición en el sentido contrario al de las agujas del reloj".
Ge	Gracias a la compensación de los dos ejes, el Builder es capaz de ajustar en consecuencia la lectura del ángulo horizontal. Por eso, un giro vertical del anteojo puede hacer que cambie el ángulo horizontal. El cambio en <b>(Hz:)</b> es la compensación de la inclinación del eje vertical. Cuanto más precisa sea la nivelación del instrumento, menor habrá de ser la compensación de los ángulos hori- zontales.
v <b>†</b>	El ángulo vertical actual con el cenit=0° y el horizonte=90°.
v →	El ángulo vertical actual con el cenit=90° y el horizonte=0°.
V %	El ángulo vertical actual en tanto por ciento.

# Cómo poner el ángulo horizontal en 0.000

Poner el ángulo horizontal en 0.000, paso a paso

7.3

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .
1.	Girar el anteojo y visar el punto deseado.
2.	Pulsar <b>Hz = 0</b> .
3.	Aceptar con <b>OK</b> .
	El ángulo horizontal se ha fijado en 0.000
Geodesical	

# 7.4

# Cómo fijar cualquier ángulo horizontal

Fijar cualquier ángulo horizontal, paso a paso

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .
1.	Girar el anteojo al ángulo horizontal deseado.
2.	Pulsar <b>BLOC-Hz</b> .
3.	Girar el anteojo y visar un punto deseado.
4.	Aceptar con <b>OK</b> .
	Ha quedado fijado el ángulo horizontal indicado.

# Fijar rápidamente la dirección de unos determinados ángulos horizontal y vertical

Fijar rápidamente la dirección de unos determinados ángulos horizontal y vertical, paso a paso

7.5

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo TEOD.
	Pulsar —> para fijar en horizontal angle en "medición de direcciones en el sentido de las agujar del reloj" o pulsar (—) para establecer el ángulo horizontal en "medición en sentido contrario al de las agujas del reloj".
	El ángulo horizontal se mide en el sentido de las agujas del reloj o en sentido contrario al de las agujas del reloj.

Fijar rápidamente la dirección de un determinado ángulo vertical, paso a paso

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .
	Pulsar 🌔 para medir los ángulos verticales desde el cenit, el horizonte o en tanto por ciento.
(and	El ángulo vertical está fijado.





# 8 Modo Prog para Builder R, RM, M power y RM power

8.1 Información General

Descripción

(B

El modo **PROG** se utiliza para:

- medir distancias
- Estacionamiento
- trabajar con programas de aplicación

Las descripciones son válidas para los modelos Builder R, RM, M power y RM power. Las opciones disponibles dependen del modelo.

# 8.2 Acceso

Acceso, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🕚 .
2.	Nivelar el instrumento. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.
3.	Pulsar 🖻 hasta que esté activo el modo <b>PROG</b> .



#### Modo Prog para Builder R, RM, M power y RM power

#### Ejemplo de una pantalla de programa de aplicación



Builder

Para iniciar el menú de programas de aplicación. Para medir y visualizar distancias y registrar los datos. Para activar/desactivar el puntero láser se pulsa durante aprox. 5 segundos en cualquier pantalla de medición (excepto en Builder M power). Para activar/desactivar el modo Tracking se pulsa durante aprox. 5 segundos en la aplicación Replanteo. Para iniciar el menú de estacionamiento.

s
)

Descripción

ŝ

La búsqueda de lista de puntos es una función general que se utiliza en aplicaciones y estacionamientos, por ejemplo para buscar puntos guardados o medidos.

Las descripciones son válidas para los modelos Builder RM, M power y RM power. Las opciones disponibles dependen del modelo.

Búsqueda de lista de puntos, paso a paso

Paso	Descripción	
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🍥 .	
	Asegúrese de que está activo el Modo PROG.	
2.	Seleccionar una aplicación, por ejemplo Plantilla.	
3.	Pulsar <b>APLI</b> para regresar al menú de aplicación. (Sólo en la aplicación Plan- tilla)	
4.	Pulsar <b>P-List</b> .	
5.	En el campo <b>(Buscar ID:)</b> introducir el identificador del punto que desea buscar.	
6.	Pulsar <b>OK</b> .	
7.	Pulsar ᅌ para seleccionar el punto.	

# Paso Descripción 8. Pulsar SELECC.. Image: Comparison of the previous of the

Builder

Ejemplo de una pantalla de Búsqueda de lista de puntos



#### Descripción de los campos

Campo	Descripción
<buscar id:=""></buscar>	Punto que se busca.
231	El registro intermedio coincide con la búsqueda.

#### 8.4 Medir y Registrar

Posibilidades

paso

Hav dos posibilidades para medir v registrar puntos:

- Medir y registrar en el mismo paso (ALL-en-1)
- Combinar MEDIR v GRABAR

Medir v registrar Descripción Paso (ALL-en-1), paso a (B Asegúrese de que está activo el Modo PROG. (P Asegúrese de que está fijado **(Medir&Grabar: ALL-en-1)**. Consultar en "6 Modo Configuración" la manera de fijar el parámetro. 1. Colocar el prisma en el punto que se va a medir. 2 Pulsar M&G para medir v registrar la distancia v los ángulos correspon-

dientes al punto.

Modo Prog para Builder R, RM, M power v RM power

Combinar MEDIR yLa combinación de teclas MEDIR y GRABAR se puede utilizar para medir con elGRABAR, paso aprisma plano puntos no accesibles, por ejemplo, esquinas de edificios.paso

Î	
Paso	Descripción Cocca
()	Asegúrese de que está activo el Modo PROG.
(B)	Asegúrese de que está fijado <b>(Medir&amp;Grabar: DIST/REC)</b> . Consultar en "6 Modo Configuración" la manera de fijar el parámetro.
1.	Situar el prisma a la misma distancia del instrumento que la esquina del edificio que se quiere medir.
2.	Pulsar <b>MEDIR</b> para medir la distancia.
3.	Pulsar <b>GRABAR</b> para guardar la distancia medida al prisma y los ángulos a la esquina de la casa.



#### Builder

# 9 Puesta en estación para Builder R, RM, M power y RM power

9.1 Información General

**Descripción** Los programas Estacionamiento se pueden utilizar para estacionar y orientar el instrumento.

Hay tres opciones disponibles con diferentes métodos de estacionamiento:

- Línea de control
- Coordenadas
- Altura COCESICA

Descripción de las opciones del menú Estacionamiento

Opción	Método de esta- cionamiento	Descripción
Línea de control	Sobre el 1er Pto	Para estacionar el instrumento en el punto inicial de una línea de control.
	Cualquiera	Para estacionar el instrumento a lo largo de una línea de control.

Opción	Método de esta- cionamiento	Descripción
Coordenadas	Sobre Estación Conocida	Para estacionar el instrumento en un punto conocido y orientarlo con un acimut conocido o visando hasta cinco puntos conocidos.
	Cualquiera	Para estacionar el instrumento en un punto desconocido y orientarlo midiendo ángulos y distancias hasta a cinco puntos conocidos.
Altura	Arrastre de cotas	Para determinar la altura de la posición del instrumento a partir de mediciones hasta a cinco puntos de altura conocida.

Los distintos métodos de estacionamiento necesitan disponer de diferentes tipos de datos y un número distinto de puntos de control.

Las descripciones son válidas para los modelos Builder R, RM, M power y RM power. Las opciones disponibles dependen del modelo.

, B

Puesta en estación para Builder R, RM, M power y RM power

#### Builder

# 9.2 Opción 1 para Estacionar: Establecer Línea de Control 9.2.1 General

#### Descripción

La opción **Línea de Control** se utiliza para estacionar el instrumento respecto a una línea de control. Todos los puntos que se midan o que se replanteen a continuación lo serán respecto a la línea de control.



# 9.2.2 Establecer Línea de Control - Sobre el 1er Punto

Descripción

El método de estacionamiento **Línea de Control - Sobre 1er Pto** se utiliza para fijar las coordenadas de la estación en  $E_0$ = 0.000,  $N_0$ =0.000,  $H_0$ =0.000 y la orientación en 0.000.



Puesta en estación para Builder R, RM, M power y RM power Builder

# 9.2.3 Establecer Línea de Control - Cualquiera

# DescripciónEl método de estacionamiento Establecer Línea de Control - Cualquiera se utiliza<br/>para estacionar el instrumento a lo largo de una línea de control. Las coordenadas<br/>del punto inicial de la línea se fijan en $E_0$ = 0.000, $N_0$ =0.000 y $H_0$ =0.000. La orienta-<br/>ción se fija en 0.000 en la dirección del segundo punto de la línea. Además, el punto<br/>inicial de la línea se puede trasladar, introduciendo o midiendo los valores Línea y<br/>Desplazamiento.

La altura del punto inicial P1 de la línea se utiliza como altura de referencia para todas las mediciones siguientes.

94





#### Trasladar punto inicial de la línea

En el método de estacionamiento **Establecer línea de control - Cualquiera** el punto inicial de la línea se puede trasladar para utilizar otro origen del sistema de coordenadas locales. Si el valor introducido para la línea es positivo, el punto inicial se mueve hacia atrás o hacia adelante. El punto inicial se traslada hacia la derecha si el valor de desplazamiento introducido es positivo y se traslada hacia la izquierda si el valor de desplazamiento es negativo.



Puesta en estación p M power y RM power	oara Builder R, RN r	<b>1,</b> Builder		96
Ejemplo de un diálogo para el	CONFIG )TEOD	PROG DATOS	Poner=	0
traslado del punto inicial de la línea	Continua d	o toma medida !		Para fijar en cero los valores línea o desplazamiento.
	Linea :	6.500 m	ОК	Para aceptar valores de línea o
	Despl :	-1.000 m		medidos.
	Set=0	OK MEDIR	MEDIR	Para medir el nuevo origen del sistema de coordenadas locales.



9.3Opción 2 para Estacionar: Establecer Coordenadas9.3.1General

Descripción

La opción de estacionamiento **Coordenadas** se utiliza para estacionar el instrumento respecto a un sistema de coordenadas local o global. Todos los puntos que se midan o que se replanteen a continuación estarán referidos al sistema de coordenadas.



#### Builder

# 9.3.2 Establecer Coordenadas - Sobre Punto Conocido

#### Descripción El método de estacionamiento Establecer Coordenadas - Sobre Punto Conocido se utiliza para estacionar el instrumento en un punto conocido y orientarlo con un acimut conocido o visando hasta cinco puntos conocidos. En caso de utilizar más de un punto conocido, la calidad de la orientación se presenta en la pantalla de resultados.







# 9.3.3 Establecer Coordenadas - Cualquiera

#### Descripción

El método de estacionamiento **Establecer Coordenadas - Cualquiera** se utiliza para estacionar el instrumento en un punto conocido y definir la orientación midiendo ángulos y distancias hacia un mínimo de dos puntos visados y hacia un máximo de cinco puntos visados. Además de calcular la posición, también se calcula la altura si el punto visado tiene altura conocida. En caso de utilizar más de dos puntos conocidos, la calidad de la nueva estación se presenta en la pantalla de resultado.



Ejemplo de una
pantalla de resul-
tado



RECALC. Para eliminar o medir nuevamente un punto visado utilizado. OK Para aceptar los valores calculados/medidos. ALTURA Para cambiar a la pantalla de resultado de altura.

Geodesical

Puesta en estación   M power y RM powe	para Builo r	der R, RM, Builder 102	
9.4	Opción 3 para Estacionar: Establecer Alturas		
9.4.1	General		
Descripción	La opción de estacionamiento <b>Establecer Alturas</b> se utiliza para introducir la altura de la estación, la altura del instrumento y la altura del prisma. Todos los puntos que se midan o que se replanteen a continuación estarán referidos a los valores introdu- cidos.		
Introducción de las	Paso	Descripción	
aituras de la esta- ción, del instru- mento y del prisma, paso a paso	(F)	Asegúrese de que está activo el Modo PROG.	
	1.	Pulsar SETUP. O C C C C	
	2.	Pulsar 🧅 para resaltar la opción <b>Altura</b> .	
	3.	Si se muestra un valor para la altura de la estación, el valor está referido al método de estacionamiento elegido de <b>Línea Control</b> o <b>Coordenadas</b> . Este valor se puede cambiar o, en caso de <b>&lt;&gt;</b> , se puede introducir una altura.	
	4.	Introducir las alturas de la estación, del instrumento y del prisma.	
	5.	Aceptar con <b>OK</b> .	

# 9.4.2 Arrastre de cotas

Descripción El método de estacionamiento Arrastre de cotas se utiliza para determinar la altura de la posición del instrumento a partir de las mediciones hasta a cinco puntos de altura conocida.



Builder

# 10 Programas de aplicación para Builder R, RM, M power y RM power

# 10.1 Información General

## Descripción

Los programas de aplicación son programas predefinidos que cubren un amplio conjunto de tareas de construcción y facilitan en trabajo diario en el campo. Hay disponibles nueve programas de aplicación.

### Descripción de los programas de aplicación

Programa de aplicación	Descripción		
Plantilla	Para replantear puntos.		
As Built	Para medir puntos con línea, desplazamiento y diferencia de cota, o con coordenada Este (X), coordenada Norte (Y) y cota.		
Ángulo & Distancia	Para medir puntos con ángulo horizontal, distancia hori- zontal y diferencia de cota.		
Distancia de Enlace	Para determinar distancia horizontal, diferencia de alturas y pendiente entre puntos medidos.		
Área Inclinada y Volumen	Para determinar el área y el perímetro de una superficie plana e inclinada. Además se puede calcular un volumen con altura constante.		

Programa de aplicación	Descripción
Punto Oculto	Para medir puntos que no son visibles directamente. Existen dos métodos: utilizar un jalón con dos prismas o bien, introducir por teclado el valor de desplazamiento de la visual.
содо	Para efectuar cálculos geométricos como intersecciones y otros.
Plant. Línea/Arc/Clot	Diseño y mediciones de control de líneas, arcos o clotoides. Incluye elementos de trazado y plantilla de malla.
Medir & Config	Para medir y codificar puntos.

Las descripciones son válidas para los modelos Builder RM, M power y RM power. Las opciones disponibles dependen del modelo.

, B

Programas de aplicación para Builder R, RM, M power y RM power		der	106
10.2	Plantilla		
Descripción El programa de aplicación Plantilla se utiliza para situar jalones en el puntos predeterminados. Esos puntos predeterminados son los punto Los puntos a replantear se definen introduciendo los valores de Línea miento, o Coordenada Este y Coordenada Norte, y Altura, en función estacionamiento utilizado. En el Builder RM, M y RM power los puntos pueden seleccionar en la memoria. El programa calcula y visualiza la d el punto medido y el punto que se va a replantear.		i el terreno en ntos a replantear. ínea y Desplaza- ón del método de itos también se a diferencia entre	
Diagrama		ocioal	



Ejemplo de una pantalla de aplicación Plantilla

CONFIG )	TEOD PRO	)G	DATOS	$\rangle$	APLI
Plantill	а				
Pt:			×		MEDIR
	P†0011()				
Lin.:	-4.700 m	Ŧ	0.254	m	
Des.:	25.000 m	+	0.345	m	
н :	0.500 m	t	0.362	m	
APLI	MEDIR		SETU	P	SETUP

Para iniciar el menú de programas de aplicación. Para medir y visualizar las diferencia de replanteo. Para activar/desactivar el modo Tracking se pulsa durante aprox. 5 segundos en la aplicación Plantilla. Para iniciar el menú de estacionamiento.



#### Builder

108

# Descripción de los campos

Campo	Descripción
<pt:></pt:>	El identificador para los puntos a replantear. Disponible para Builder RM, M power y RM power.
<lin.:></lin.:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Línea de</b> <b>Control</b> . Desplazamiento longitudinal desde el punto inicial de la línea de control en la dirección del segundo punto de la línea de control. El valor es positivo en el sentido del segundo punto de la línea contando desde el punto inicial.
<des:></des:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Línea de</b> <b>Control.</b> Desplazamiento perpendicular a la línea de control. El valor es positivo hacia la derecha de la línea de control.
<e:></e:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Coorde- nadas</b> . Coordenada Este (X) del punto a replantear.
<n:></n:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Coorde- nadas</b> . Coordenada Norte (Y) del punto a replantear.
<h:></h:>	Altura del punto a replantear.
#### Elementos de la pantalla gráfica

En el programa de aplicación **Plantilla** se ofrece un gráfico que ayuda a encontrar el punto a replantear.

Elemento	Descripción	
$\otimes$	Reflector	
х	Punto a replantear	
< <b>†:</b> >/< <b>↓</b> :>	ir hacia adelante / atrás	
< <del>~</del> :>/< <del>→</del> :>	ir a la izquierda / derecha	
< <u>+</u> :>/< <u>+</u> :>	subir / bajar	
Ge	edesical	

Programas de aplica RM, M power y RM p	ción para Builder R, power Builder <b>110</b>
10.3	As Built
Descripción	El programa de aplicación <b>As built</b> se utiliza para medir un número ilimitado de puntos. El programa muestra los valores Línea y Desplazamiento, o coordenadas Este y Norte, y Altura, dependiendo del método de estacionamiento utilizado.
Ejemplo de una pantalla de la apli- cación As Built	Los gráficos visualizados y los valores disponibles dependen del método de estacio- namiento utilizado.
	CONFIG TEODPROGDATOSAs BuiltProgramas de aplicación.Pt:REGLin.:10.605 mLes.:24.751 mH-0.236 mAPLIM & GSETUPSETUPPara iniciar el menú de programas de aplicación.Para medir y visualizar distancias y registrar los datos.Para activar/desactivar el puntero láser se pulsa durante aprox. 5 segundos (excepto en Builder M power).APLIM & GSETUPPara iniciar el menú de estacionamiento.

## Descripción de los campos

Campo	Descripción
<pt:></pt:>	El identificador para los puntos medidos. Disponible para Builder RM, M power y RM power.
<lin.:></lin.:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Línea de</b> <b>Control</b> . Desplazamiento longitudinal desde el punto inicial de la línea de control en la dirección del segundo punto de la línea de control. El valor es positivo en el sentido del segundo punto de la línea contando desde el punto inicial.
<des:></des:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Línea de</b> <b>Control</b> . Desplazamiento perpendicular a la línea de control. El valor es positivo hacia la derecha de la línea de control.
<e:></e:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Coordenadas</b> . Coordenada Este (X) del punto medido.
<n:></n:>	Disponible si se utilizó método de estacionamiento con <b>Coordenadas</b> . Coordenada Norte (Y) del punto medido.
<h:></h:>	Altura del punto medido.



Elemento	Descripción	Elemento	Descripción
湡	Estación	+	Punto medido
Δ	Punto de control	Ŵ	Norte
$\otimes$	Reflector		Línea de control

# 10.4 Ángulo & Distancia

Descripción

El programa de aplicación **Ángulo & Distancia** se utiliza para medir un número ilimitado de puntos. El programa muestra el ángulo horizontal, la distancia horizontal y la altura.

Ejemplo de una pantalla de la aplicación Ángulo & Distancia Los gráficos visualizados y los valores disponibles dependen del método de estacionamiento utilizado.



Para iniciar el menú de programas de aplicación. Para medir y visualizar distancias y registrar los datos. Para activar/desactivar el puntero láser se pulsa durante aprox. 5 segundos (excepto en Builder M power).

IP Para iniciar el menú de estacionamiento.

Descripción de los campos

Campo	Descripción
<pt:></pt:>	El identificador para los puntos medidos. Disponible para Builder RM, M power y RM power.
<hz:></hz:>	El ángulo horizontal actual.
	La distancia horizontal medida al punto visado.
<h:></h:>	Altura del punto medido.

Elementos de la pantalla gráfica



#### Distancia de Enlace 10.5

Descripción El programa de aplicación Distancia de Enlace se utiliza para calcular la distancia horizontal, la diferencia de alturas y la pendiente entre dos puntos visados. Los puntos visados han de ser medidos.

El usuario puede elegir entre dos métodos diferentes:





Diagrama Poligonal (P1-P2, P2-P3)





## Descripción de los campos

Campo	Descripción	
<desde:></desde:>	El identificador del primer punto medido. Disponible para Builder RM, M power y RM power.	
<hacia:></hacia:>	El identificador del segundo punto medido. Disponible para Builder RM, M power y RM power.	
$\Delta$	Distancia horizontal calculada entre los puntos medidos.	
$\Delta$	La diferencia de alturas calculada entre los puntos medidos.	
<pend.:></pend.:>	La pendiente calculada [%] entre los puntos medidos.	
$\Delta$	La distancia geométrica calculada entre los puntos medidos.	

Programas de aplicación para Builder R, Builder RM. M power v RM power 118 Área Inclinada y Volumen 10.6 Descripción El programa de aplicación Área, con los métodos 'en planta' e 'inclinada' se utiliza para calcular las dimensiones de superficies con límites de un máximo de cincuenta puntos conectados por rectas. Además se puede calcular un volumen con altura constante. El área calculada se proyecta sobre un plano horizontal o sobre un plano de referencia inclinado, según el método seleccionado. El plano de referencia inclinado se calcula y actualiza automáticamente después de cada medición y se determina a partir de aquellos tres puntos que forman el límite y que delimiten la mayor superficie. Diagrama Los puntos del límite se deben medir en orden, ya sea en la dirección de las agujas del reloj o en sentido contrario. P7 PO Estación P1 P4 P1 Punto inicial P2 Punto visado P3 Punto visado P4 Punto visado



El área se calcula y visualiza una vez que se han medido tres puntos.

### Ejemplo de una pantalla de resultados de Área



Programas de aplicación para Builder R, RM, M power y RM power	Builder		120
Programas de aplicación para Builder R, RM, M power y RM power Diagrama	Builder	P0 P1 P2 P3 P4 a b	120 Estación Punto inicial Punto visado Punto visado Punto visado Altura constante Perímetro (inclinado) del área incli- nada delimitado por todos los puntos medidos Área (inclinada), cerrando siempre en el punto inicial P1, proyectada sobre el plano de referencia incli- nado Volumen (inclinado) = c x a
PO		e f	Perímetro (plano) del plano del área delimitada por todos los puntos medidos Área (plano), cerrando siempre en el unto inicial P1, proyectada sobre el plano horizontal Volumen (plano) = f x a

# 10.7 Punto inaccesible (opcional)

**Descripción** El programa de aplicación **Punto inaccesible** permite medir hacia un punto que no es visible directamente. Es posible determinar el punto con un jalón o introduciendo el desplazamiento de la línea en la línea de visual y la dirección de desplazamiento.

El usuario puede elegir entre dos métodos diferentes:

- Jalón 🕱
- Desplazamiento 🏠

El programa de aplicación Punto Inaccesible sólo está disponible para el modelo Builder RM, M power y RM power. El programa se puede ejecutar cuarenta veces como período de prueba, después del cual es necesario introducir una contraseña para su ejecución.

8





cesible

Campo	Descripción
<h:></h:>	Altura del punto oculto.

### Elementos de la pantalla gráfica

El programa de aplicación Punto Inaccesible muestra en una pantalla gráfica la posición de la estación, del prisma y del punto oculto.

Elemento	Descripción
光	Estación
<del>گ</del>	Línea instrumento-prisma
$\otimes$	Prisma/primer punto visado del jalón
+	Punto Oculto
ŵ	Norte
	Línea de control

#### 10.8 COGO (opcional)

Descripción

R

El programa de aplicación **COGO** permite efectuar **cál**culos **g**eométricos tales como:

- Obtención de coordenadas de puntos
- Cálculo de ángulos entre puntos ٠
- Cálculo de distancias entre puntos ٠

Los métodos que se emplean en el programa COGO son:

- Intersecciones •
- Cálculos de línea
- Desplazamiento línea y plano Padiación y Polares •
- .

El programa de aplicación COGO sólo está disponible para el modelo Builder RM, M power y RM power. El programa se puede ejecutar cuarenta veces como período de prueba, después del cual es necesario introducir una contraseña para su ejecución.

Programas de aplica RM, M power y RM p	<b>ción para Builder R,</b> power B	uilder	:	126
llustración del	Dos distancias			
método Intersec-	Λ	Dat	os conocidos	
ciones	7	P1	Primer punto conocido	
	Ņ	P2	Segundo punto conocido	
		r1	Radio, definido por la distancia	
	r1 D4		desde P1 a P3 o P4	
		r2	Radio, definido por la distancia	
			desde P2 a P3 o P4	
		) Inco	ógnitas	
		P3	Primer punto COGO	
		P4	Segundo punto COGO	
	Rumbo y Distancia	lesid	al	
	4 >>	Dat	os conocidos	
	$\sim$	P1	Primer punto conocido	
	/ P4 /	P2	Segundo punto conocido	
	r	α	Ángulo desde P1 a P3 v P4	
		) r	Radio, definido por la distancia	
			desde P2 a P3 v P4	
		Inco	ógnitas	
		P3	Primer punto COGO	
	/ <b>-</b> P1	P4	Segundo punto COGO	

#### Dos líneas







#### Definir punto por desplazamiento



#### Radiación



#### Datos conocidos

- P1 Punto conocido
- α Ángulo desde P1 a P2
- d1 Distancia horizontal entre P1 y P2
- d2 Desplazamiento positivo a la derecha
- d3 Desplazamiento negativo a la izquierda

## Incógnitas

- P2 Punto COGO sin desplazamiento
- P3 Punto COGO con desplazamiento positivo
- P4 Punto COGO con desplazamiento negativo

#### Programas de aplicación para Builder R, RM, M power v RM power Builder 132 Ejemplo de una CONFIG PROG DATOS TEOD pantalla de resul-COGO: RESULTADO tado COGO Nuevo Pt: P†0013 E: 2.834 m PLANT. Para replantear el nuevo Ν: 19.938 m punto COGO.

Para calcular el siguiente punto.

#### **Descripción de los campos** Consultar también los programas de aplicación anteriores.

0K

PLANT.

Campo	Descripción
<rumbo:></rumbo:>	Rumbo entre dos puntos.
<dist.:></dist.:>	Distancia entre dos puntos.
<lin.:></lin.:>	Desplazamiento longitudinal desde el punto inicial de la línea base.
<despl:></despl:>	Desplazamiento transversal a la línea base.
$\Delta$	Distancia horizontal calculada entre dos puntos.

ОК

Campo	Descripción
$\Delta$	Desnivel calculado entre dos puntos.
<nuevo pt:=""></nuevo>	El identificador para los nuevos puntos COGO.
<e:></e:>	Este (X) del nuevo punto COGO.
<n:></n:>	Norte (Y) del nuevo punto COGO.
<h:></h:>	Altura del nuevo punto COGO.

### Elementos de la pantalla gráfica

El programa de aplicación COGO presenta una pantalla gráfica que muestra la posición de la estación, los puntos conocidos que se usan, los ángulos, distancias y el nuevo punto calculado.

Elemento	Descripción
迅	Estación
	Rumbo entre dos puntos
	Distancia entre dos puntos
	Distancia y rumbo entre dos puntos
۵	Punto conocido

Elemento	Descripción
+	Nuevo punto COGO calculado

Consultar "10.2 Plantilla" para más información.



# 10.9 Plant. Línea/Arc/Clot (opcional)

**Descripción** El programa de aplicación **Plant. Línea/Arc/Clot** facilita el replanteo o comprobación de líneas, mallas, arcos, segmentos y clotoides. Además del diseño típico de estos elementos, esta aplicación permite al usuario replantear y comprobar puntos con relación a un trazado.

Builder

El programa de aplicación Plant. Línea/Arc/Clot sólo está disponible para los modelos Builder RM, M power y RM power. El programa se puede ejecutar cuarenta veces como período de prueba, después del cual es necesario introducir una contraseña para su ejecución.

EP RP2 d1 SF SR

- SP Punto inicial
- EP Punto final
- RP1 Punto inicial de línea de referencia
- RP2 Punto final de línea de referencia
- SF Desplazamiento hacia adelante
- SR Desplazamiento hacia la derecha
- R Rotación
- d1 Línea
- d2 Desplazamiento
- P Punto para replantear o comprobar

## Ilustración de línea

,S

Programas de aplicación para Builder R, RM, M power y RM power







## Ejemplo de pantalla de Plant. Línea/Arc/Clot.

CONFIG )1	FEOD	PR	OG D	ATOS	APLI
Comproba Pt:	r Arco				M&G
	PTO	001		<b>≁</b> ⊛	
РК :	2.834	l m	~·•	<u>م</u> ر ک	
Desp:	19. 938	3 m	1		
Δ	0.243	} m			
APLI	М	8. 0			)

Para iniciar el menú de programas de aplicación. Para medir y visualizar distancias y registrar los datos. Para activar/desactivar el puntero láser se pulsa durante aprox. 5 segundos (excepto en Builder M power).

# Descripción de los campos

Campo	Descripción
<pk:></pk:>	Punto kilométrico.
<lin.:></lin.:>	Desplazamiento longitudinal del punto medido a partir del punto inicial de la línea de referencia.
<arco:></arco:>	Desplazamiento longitudinal del punto medido a partir del punto inicial del arco.
<clot:></clot:>	Desplazamiento longitudinal del punto medido a partir del punto inicial de la clotoide.

# Campo Descripción <Des:> Desplazamiento transversal del punto medido hacia el elemento de referencia. △ ▲ Desnivel calculado entre el punto inicial del elemento y el punto medido.

#### Elementos de la pantalla gráfica

En el programa de aplicación Plant. Línea/Arc/Clot una pantalla gráfica muestra la posición de la estación, del elemento de referencia con sus definiciones, del prisma y de los últimos cincuenta puntos medidos.

Elemento	Descripción	Elemento	Descripción
/ 光	Estación	+	Punto medido
Δ	Punto de control	Ç	Giro del elemento
$\otimes$	Reflector		

Consultar "10.2 Plantilla" para más información.

# 10.10 Medir & Config

**Descripción** En el programa **Medir & Config** es posible otorgar un descriptor a cada punto medido. También muestra las distancias geométrica y horizontal, así como los desniveles.

El programa de aplicación Medir & Config sólo está disponible para el modelo Builder M power y RM power.



(B



Para iniciar el menú de programas de aplicación. Para medir y visualizar distancias y registrar los datos. Para activar/desactivar el puntero láser se pulsa durante aprox. 5 segundos (excepto en Builder M power). Para iniciar el menú de estacionamiento.

Descripción de los campos

Campo	Descripción
<pt:></pt:>	El identificador para los puntos medidos.
<desc.:></desc.:>	Descripción.
	La distancia geométrica medida al punto visado.
	La distancia horizontal al punto visado.
	Desnivel con respecto al punto visado.





11.1 Información General

#### Descripción

ŝ

El modo DATOS se utiliza para:

- crear, visualizar y eliminar datos en el campo
- fijar los parámetros de comunicación

Las descripciones son válidas para los modelos Builder RM, M power y RM power.


## 11.2

Acceso, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🐠 .
2.	Nivelar el instrumento. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.
3.	Pulsar 📼 hasta que esté activo el modo <b>DATOS</b> .

## Ejemplo de una pantalla de gestión de datos



Acceso

## Descripción de los campos

Campo	Descripción
<trabajo:></trabajo:>	El nombre del trabajo activo actualmente.
<tipo:></tipo:>	Punto fijado, Medida y Resultado
<pt:></pt:>	El identificador activo para puntos.
<e:></e:>	Coordenada Este (X)
<n:></n:>	Coordenada Norte (Y)
<h:></h:>	Altura



11.3	Trabaj	os
Descripción	Los Traba ciones, r nombre fecha y la	ajos son un conjunto de diferentes tipos de datos, p.ej. puntos fijos, medi- esultados, etc. La definición del trabajo consiste en la introducción del del trabajo, del operador y de un comentario. El sistema asigna además la a hora en que se crea el Trabajo.
Trabajo activo	El trabajo activo es aquel en que se guardan los datos. Siempre hay uno considerado trabajo activo.	
Trabajo por defecto	En el inst DEFECTO	rumento está siempre disponible un trabajo llamado <b>DEFECTO</b> . El trabajo Destá activo hasta que se crea y selecciona un trabajo definido por el usuario.
Crear un trabajo	Paso	Descripción
nuevo, paso a paso	()	Asegúrese de que está activo el Modo <b>DATOS</b> .
	1.	Pulsar TRABAJO para acceder a la gestión de los trabajos.
	2.	Pulsar <b>NUEVO</b> para crear un trabajo nuevo.
	3.	Introducir un nombre para el trabajo nuevo.
	4.	Aceptar con <b>OK</b> .
		El nuevo trabajo está fijado como trabajo activo.

## Ver y seleccionar un trabajo, paso a paso

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>DATOS</b> .
1.	Pulsar TRABAJO para acceder a la gestión de los trabajos.
2.	Pulsar 🄶 para cambiar de trabajo y seleccionar un trabajo.
3.	Aceptar con <b>OK</b> .
(a)	El trabajo seleccionado está fijado como trabajo activo.

Builder

#### Eliminar un trabajo, paso a paso

Descripción
Asegúrese de que está activo el Modo DATOS.
Pulsar TRABAJO para acceder a la gestión de los trabajos.
Pulsar 🄶 para cambiar de trabajo y seleccionar un trabajo.
Pulsar <b>BORRAR</b> .
Aceptar con <b>SÍ</b> .
El trabajo seleccionado ha sido eliminado. Los datos son irrecuperables.

148

11.4	Punto	s fijos
Descripción	Los punt y Norte,	o la altura.
	Los punt • crea • desc • carg	tos fijos se pueden r, visualizar y eliminar en el campo cargar, transfiriendo datos a otro programa ar, por ejemplo para tareas de replanteo
Crear un nuevo	Paso	Descripción
punto fijo, paso a paso	(F	Asegúrese de que está activo el Modo DATOS.
	1.	Pulsar 🄶 para establecer <b><tipo: fijado="" pto=""></tipo:></b> .
	2.	Pulsar <b>PUNTOS</b> para acceder a la gestión de los puntos.
	3.	Pulsar NUEVO PT para crear un nuevo punto fijo.
	4.	Introducir el identificador del punto y sus coordenadas Este y Norte, y/o su altura.
	5.	Aceptar con <b>OK</b> .
	(B)	El nuevo punto está creado.

Visualizar un punto fijo, paso a paso

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>DATOS</b> .
1.	Pulsar 🄶 para establecer <b><tipo: fijado="" pto=""></tipo:></b> .
2.	Pulsar 🍚 para llevar el foco a <b><pt:></pt:></b> .
3.	Pulsar 🄶 para cambiar de puntos.
en)	Las coordenadas se visualizan en la misma pantalla.

## Eliminar un punto fijo, paso a paso

Paso	Descripción COCO
ł	Asegúrese de que está activo el Modo DATOS.
1.	Pulsar 🄶 para establecer <b><tipo: fijado="" pto=""></tipo:></b> .
2.	Pulsar 🍚 para llevar el foco a <b><pt:></pt:></b> .
3.	Pulsar 🄶 para cambiar de puntos y seleccionar un punto.
4.	Pulsar <b>PUNTOS</b> para acceder a la gestión de los puntos.
5.	Pulsar <b>BORRAR</b> para eliminar el punto.

Paso	Descripción
6.	Aceptar con <b>Sí</b> .
(ag	El punto seleccionado ha sido eliminado. Los datos son irrecuperables.



Modo gestión de d M power y RM pow	atos para /er	Builder RM, Builder 152	
11.5	Medie	ciones	
Descripción	Los datos de medición contienen, por lo menos, el ángulo horizontal, el ángulo vertical, la distancia horizontal, la distancia geométrica, la diferencia de alturas, la fecha, la hora y, si es el caso, la línea, el desplazamiento y las coordenadas Este, Norte y la altura.		
	Los dato • visu • elim • des	os de medición se pueden: Ializar ninar cargar, transfiriendo datos a otro programa	
Visualizar una	Paso	Descripción Contraction	
paso		Asegúrese de que está activo el Modo DATOS.	
	1.	Pulsar 🄶 para establecer <b><tipo: medida=""></tipo:></b> .	
	2.	Pulsar 🍚 para llevar el foco a <b><pt:></pt:></b> .	
	3.	Pulsar 🄶 para cambiar de puntos.	
	(B)	Las coordenadas se visualizan en la misma pantalla.	

Paso	Descripción
4.	Pulsar <b>PUNTOS</b> para acceder a la gestión de los puntos.
(ag	Se visualizan los valores de medición.

Eliminar una medición, paso a paso

Paso	Descripción
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>DATOS</b> .
1.	Pulsar 🄶 para establecer <b><tipo: medida=""></tipo:></b> .
2.	Pulsar 🥥 para llevar el foco a <b><pt:></pt:></b> .
3.	Pulsar 🄶 para cambiar de puntos y seleccionar un punto.
4.	Pulsar <b>PUNTOS</b> para acceder a la gestión de los puntos.
5.	Pulsar <b>BORRAR</b> para eliminar el punto.
6.	Aceptar con <b>SÍ</b> .
(tag)	El punto seleccionado ha sido eliminado. Los datos son irrecuperables.
(hug	No es posible borrar mediciones en los programas de aplicación Distancia de Enlace y Área.

Modo gestión de dat M power y RM powe	tos para E r	Builder RM, Builder <b>154</b>			
11.6	Resul	tado			
Descripción	<ul> <li>Los datos de resultado contienen un identificador de resultado y los diferentes valores que dependen de la aplicación. Las aplicaciones de las cuales es posible visualizar estos datos de resultado son Área y Distancia de enlace.</li> <li>Los datos de resultado se pueden:</li> <li>visualizar</li> <li>descargar, transfiriendo datos a otro programa</li> </ul>				
visualizar un resul-	Paso	Descripción			
tado, paso a paso	Ĩ	Asegúrese de que está activo el Modo DATOS.			
	1.	Pulsar 🌔 para establecer <b><tipo:> Resultado</tipo:></b> .			
	2.	Pulsar 🥥 para llevar el foco a <b><res.></res.></b> .			
	3.	Pulsar 🔶 para desplazarse por los resultados.			
	(B)	Las tres primeras filas del resultado se visualizan en la misma pantalla.			
	4.	Pulsar VER para acceder a la gestión de resultados.			
		Se visualizan los valores de Resultado.			

## 11.7 Parámetros de comunicación

DescripciónLos datos se pueden almacenar en la memoria interna o en un dispositivo externo,<br/>tal como una PDA, un colector de datos o un PC, a través de la interfaz RS232.

Para transmitir datos entre el instrumento y el dispositivo externo hay que establecer previamente los parámetros de comunicación del puerto serie RS232.

Ejemplo de una pantalla de parámetros de comunicación



## Descripción de los campos

Campo	Opción	Descripción
Salida Datos	R5232	Los datos salen a través de la interfaz serie. Para eso es necesario tener conectado el equipo correspondiente.
	Mem. Int.	Registra todos los datos en la memoria interna.
Baudios	<b>2400, 4800,</b> 9600, ó 19200	La frecuencia de transmisión de datos desde el instrumento al dispositivo, en bits por segundo.
Bits datos	ode	Número de bits en un bloque de datos digi- tales.
	7	Se fija automáticamente si <b><paridad:></paridad:></b> Even ó Odd.
	8	Se fija automáticamente si <b><paridad:></paridad:></b> NONE.
Paridad	NONE, Even ó Odd	Bit de control, al final de un bloque de datos digitales.

Campo	Opción	Descripción
Marca de Fin	CR/LF	El terminador es un retorno de carro seguido de un avance de línea.
	CR	El terminador es un retorno de carro.
Bit de Parada	1	Número de bits al final de un bloque de datos digitales.

**RS232 estándar** Por defecto, el sistema soporta la interfaz RS232 estándar.

Campo	Opción	
Baudios	19200	
Bits datos	8	
Paridad	NONE	
Marca de Fin	CR/LF	
Bit de Parada	1	

158

Fijar los parámetros de comunicación, paso a paso

Paso	Descripción
(B)	Asegúrese de que está activo el Modo <b>DATOS</b> .
1.	Pulsar <b>RS232</b> para acceder a la configuración de los parámetros de comu- nicación.
2.	Pulsar 🌔 para resaltar el campo deseado.
3.	Pulsar 🌔 para cambiar entre los distintos parámetros y seleccionar el campo deseado.
4.	Aceptar con <b>OK</b> .
(F	La configuración está efectuada.

# 11.8 Transferencia de Datos

Descripción

Para utilización con transferencia de datos:

- Gestor de Datos de Construcción Programa de oficina sencillo que soporta el intercambio de datos del Leica TPS con un PC, utilizando una aplicación de Windows®.
- 0
- Leica Geo Office Tools

Software de oficina que incluye una serie de programas que permiten el trabajo con Builder RM, M power y RM power.



## 11.9 Asignación de pins

## Puerto del instrumento

Diagrama	Pin	Nombre	Descripción	Dirección
	а	PWR_IN	Entrada de corriente: + 12 V nominal (11 - 16 V)	Entrada
	b	-	No utilizada	-
	с	GND	Tierra	-
	d	Rx	RS232, recibir	Entrada
a e	E	Тх	RS232, transmitir	Salida



Configuración EDM	Builder 16		
12	Configuración EDM		
12.1	EDM		
Descripción	Es posible utilizar diferentes configuraciones con el instrumento para mediciones cor puntero láser rojo (sin prismas) y con modo fino/rápido (con prismas). El LED del teclado indica el tipo seleccionado. La selección de los tipos de prismas depende de tipo seleccionado. Para medición con puntero láser rojo el único tipo de prisma dispo nible es el prisma plano, el cual no se visualiza. Además de la configuración EDM, también es posible definir la altura del prisma.		
(B)	Las descripciones son válidas sólo para los modelos Builder M power y RM power.		

## Acceso, paso a paso

Paso	Descripción			
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🌰 .			
2.	Pulsar la tecla 🗭.			
to C	<ul> <li>No es posible acceder a la Configuración EDM durante la ejecución de los siguientes pasos:</li> <li>Modo CONFIG: si la lista de selección está abierta.</li> <li>Modo TEOD: durante la ejecución del procedimiento de nivelación u orientación.</li> <li>Modo PROG: al elegir "Si o NO", por ejemplo si la "Estación y Orientación se modificarán y establecerán" o durante la ejecución de Búsqueda de lista de puntos.</li> <li>Modo DATOS: durante la ejecución de alguno de los procedimientos RS232, PUNTOS o TRABAJO.</li> </ul>			
3.	Configurar los parámetros de interés.			
4.	Aceptar con <b>OK</b> .			

Configuración EDM			Builder		164
Ejemplo de	Conf	igurac	ión EDM		
ción EDM	Tipo EDM	:	Puntero()		
	Modo Láser	:	0ff()	ОК	Para aceptar la configura- ción.
	ap	: ОК	1.500 m RANGO	RANGO	Para inhabilitar la medición limitada de distancia. La tecla deja de estar dispo- nible después de pulsarla.

## Descripción de los campos

Campo	Opción	Descripción
<tipo edm:=""></tipo>	Fino	Tipo de medición fina para mediciones de gran precisión con prismas.
	Rápido	Tipo de medición rápida para mediciones de mayor velocidad y menor precisión.
	Puntero	Para mediciones de distancia sin prismas (sólo Builder RM power).
〈Modo Láser:〉 (sólo Builder RM power)	Off On	Apaga el rayo láser visible. Enciende el rayo láser visible.

Campo	Opción	Descripción		
Off&Trck On&Trck		Activa el modo de medición continua de distancia.		
		Activa el modo de medición continua de distancia y enciende el rayo láser visible.		
<tracking:></tracking:>	Off	Apaga el modo de medición continua de distancia.		
(sólo Builder M power)	On	Activa el modo de medición continua de distancia.		
<tipo prisma:=""></tipo>	TrueZero	Prisma CPR111 BUILDER, offset True-Zero		
5	JpMini	Mini prisma deslizable		
Ger	Mini	Leica Mini Prisma		
	Circular	Prisma Leica estándar		
	Prisma plano	Prisma plano CPR105		
	Diana	Diana reflectante		
	Usuario	Prisma definido por el usuario.		
<const. prisma:=""></const.>		Valor de entrada por usuario de una constante de prisma en [mm].		
<ap:></ap:>		Valor de entrada de altura del prisma.		

Configuración EDM	Builder 166		
12.2	PPM		
Descripción	Esta opción permite introducir un valor de factor de escala. Los valores medidos y las coordenadas se corrigen con el parámetro PPM.		
()	Las descripciones son válidas sólo para los modelos Builder M power y RM power.		
Acceso, paso a	Paso	Descripción	
paso	1.	Asegúrese de que está activa <b>Configuración EDM</b> .	
	2.	Pulsar 🕞 durante 5 segundos aproximadamente.	
	3.	Introduzca el parámetro PPM.	
	4.	Aceptar con <b>OK</b> .	



## Descripción de los campos

Campo	Descripción Gell	
<factor escala:=""></factor>	Factor de escala calculado.	
<escala ppm:=""></escala>	Introducción del valor PPM para calcular el factor de escala.	

# 13 Info del sistema y protección del instrumento

## 13.1 Info Sistema

## Descripción

Info Sistema se utiliza para:

bles dependen del modelo.

- comprobar la información del sistema y del software
- realizar las calibraciones de los errores instrumentales

Ê

Acceso, paso a paso

Paso	Descripción C C C C C	
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🕘 .	
(B)	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .	
2.	Pulsar 回 durante 5 segundos aproximadamente.	

Las descripciones son válidas para todos los modelos Builder. Las opciones disponi-

## Ejemplo de una pantalla de información del sistema

INFO	SISTEMA		
Batería :	60%	CALIBR	Para acceder a la rutina de
Temp.lnstr.:	20 °C		calibración. Consultar el
Nro. Serie :	199380		capítulo "14 Comproba-
Tipo Instr.:	Power 🕽		ciones y Ajustes".
ldioma :	Español	PIN	Para acceder a la configura-
ldio.menu :	Off)		ción del código PIN.
CALIBR	PIN SH Info	SW Info	Para acceder a la informa- ción sobre el software.

## Descripción de los campos

Campo	Descripción
<batería:></batería:>	Carga disponible de batería (p.ej. 60%).
<temp. instr.:=""></temp.>	Temperatura medida del instrumento en ° C.
<nro. serie:=""></nro.>	Número de serie del instrumento.

Campo	Descripción	
<tipo instr.:=""></tipo>	Se puede seleccionar otro tipo de instrumento para reducir la funcionalidad del software, p.ej. con fines de demostra- ción. En el Builder RM power se pueden elegir como alternativa los tipos de instrumento M power, RM, R y T. En el Builder M power se puede elegir como alternativa el tipo de instrumento T. En el Builder RM se pueden elegir como alternativa los tipos de instrumento R y T. En el Builder R se puede elegir como alternativa el tipo de instrumento T. En el Builder R se puede elegir como alternativa el tipo de instrumento T. En el Builder T esta opción no está disponible. Como El ajuste se puede volver a cambiar.	
<ldioma:></ldioma:>	Se muestra(n) el/los idioma(s)cargado(s) actualmente.	
<ldio.menu:></ldio.menu:>	Si hay dos idiomas cargados en el instrumento, justo después de encender el instrumento se puede mostrar un diálogo para elegir el idioma. <b><on></on></b> El diálogo de idioma se muestra como diálogo inicial. <b><on></on></b> El diálogo de idioma no se muestra como diálogo inicial.	

# 13.2 Protección del instrumento (PIN)

Descripción

Es posible proteger el instrumento con un número de identificación personal (**P**ersonal Identification **N**umber). Si la protección PIN se encuentra activa, siempre se solicitará la introducción de un código PIN después de encender el instrumento. En cuanto se activa el PIN, el acceso a la configuración del código PIN requiere de dicho código. Si un código PIN incorrecto se introduce cinco veces, se requiere de un código personal para desbloquear (**P**ersonal **U**nbloc**K**ing), el cual se encuentra en la documentación que se entrega con el instrumento. Al introducir el código PIN queda desactivada.

## Activar el código PIN, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🔵 .
(B)	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .
2.	Pulsar 📼 durante 5 segundos aproximadamente.
3.	Pulsar <b>PIN</b> para acceder a la configuración del código PIN.
4.	Activar el código PIN seleccionando <b>(PIN Actual): On</b> .
5.	Introducir el código PIN definido por el usuario (máx. seis caracteres) en <b><pin nuevo="">:</pin></b> .

Paso	Descripción
6.	Aceptar con <b>OK</b> .
(ag	El instrumento quedará protegido contra un uso no autorizado. Después de encender el instrumento o al acceder nuevamente a la configuración PIN, es necesario introducir el código PIN.

## Desactivar el código PIN, paso a paso

Paso	Descripción
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🅘 .
(has	Asegúrese de que está activo el Modo TEOD.
2.	Pulsar 📖 durante 5 segundos aproximadamente.
3.	Introducir el código PIN personal en <b><pin>:</pin></b> .
4.	Aceptar con <b>OK</b> .
5.	Desactivar el código PIN seleccionando <b>(PIN Actual): Off</b> .
6.	Aceptar con <b>OK</b> .
	Se inhabilitará la protección del instrumento contra un uso no autori- zado.



14	Comprobaciones y Ajustes	
14.1	Información General	
Descripción	Los instrumentos de Leica se fabrican, montan y ajustan con la mejor calidad posible. Los cambios rápidos de temperatura, los golpes o las tensiones pueden ocasionar reducción de la precisión del instrumento. Por eso se recomienda comprobar y ajustar de vez en cuando el instrumento. Puede hacerse en el campo, efectuando procedimientos de medición específicos. Esos procedimientos van siendo guiados y se han de seguir de modo cuidadoso y preciso tal y como se describe en los capítulos siguientes. Se pueden ajustar mecánicamente otros errores y partes mecánicas del instrumento.	
Ajuste electrónico	Los siguientes errores instrumentales se pueden comprobar y ajustar de manera electrónica:	
	<ul> <li>I, t</li> <li>Errores de índice del compensador de los ejes longitudinal y transversal</li> <li>Error de índice del círculo vertical, referido al eje principal</li> <li>Error de colimación Hz, también llamado error de la línea de puntería</li> </ul>	
	Cada ángulo que se mide en el trabajo cotidiano es corregido automáticamente si el compensador y la corrección Hz están activados.	

## Ajuste mecánico

8

Las siguientes partes del instrumento se pueden ajustar mecánicamente:

- Nivel esférico en el instrumento y en la base nivelante
- Plomada láser
- Tornillos en el trípode
- Rayo láser rojo visible en los modelos Builder R, RM y RM power. Hacer ajustar estos productos sólo en talleres de servicio técnico autorizados por Leica Geosystems.
- Línea vertical del retículo en el Builder T

Durante el proceso de fabricación los errores instrumentales son cuidadosamente determinados y puestos a cero. Como se ha dicho anteriormente, esos errores pueden cambiar; por eso, se recomienda encarecidamente volver a determinarlos en las situaciones siguientes:

- Antes de utilizar por primera vez el instrumento
- Antes de efectuar mediciones de mucha precisión
- Después de un transporte prolongado o en condiciones duras
- Después de periodos largos de trabajo
- Después de periodos largos de almacenamiento
- Si la diferencia entre la temperatura ambiente y la temperatura a la que se efectuó la última calibración es mayor de 20 °C

## **Comprobaciones y Ajustes**

# Preparación

Antes de determinar los errores instrumentales hay que nivelar el instrumento utilizando el nivel electrónico. La base nivelante, el trípode y el suelo deben ser muy estables y

seguros frente a vibraciones y otras perturbaciones.

El instr el cale

El instrumento deberá protegerse de la luz solar directa para evitar el calentamiento.

También se recomienda evitar el fuerte centelleo y la turbulencia del aire. Generalmente, las mejores condiciones se dan por la mañana temprano o con el cielo cubierto.

Antes de empezar a trabajar hay que dejar que el instrumento se adapte a la temperatura ambiente. Aproximadamente, dos minutos por cada °C de diferencia entre la temperatura de almacenamiento y la temperatura ambiente, pero al menos 15 minutos de espera.

176



14.2

) B

Ì

# 14.3 Ajuste combinado del error de colimación Hz (c), del error de índice vertical (i) y del error de índice del compensador (l, t)

## Descripción

El procedimiento de ajuste combinado determina los siguientes errores instrumentales en un solo proceso:

Тіро	Descripción	Diagrama
c	El error de colimación Hz (c) también se llama error de la línea de puntería. Lo produce la desviación entre la línea de puntería óptica (la dirección en que apunta la cruz reticular) y la línea perpendicular al eje de muñones. Este error afecta a todas las lecturas Hz y aumenta con la inclinación de la visual.	<ul> <li>a) Eje de muñones</li> <li>b) Línea perpendicular al eje de muñones</li> <li>c) Error de colimación Hz (c), también llamado error de la línea de puntería</li> <li>d) Eje de puntería</li> </ul>

Тіро	Descripción	Diagrama
i	Existe un error de índice de círculo vertical (i) si la marca del cero (0°) de la lectura del círculo vertical no coincide con el eje vertical mecánico del instru- mento, llamado también eje prin- cipal. El error de índice de círculo vertical (i) es un error constante que afecta a todas las lecturas de ángulos cenitales.	<ul> <li>a) Eje vertical mecánico del instrumento, también llamado eje principal</li> <li>b) Eje perpendicular al eje vertical</li> <li>c) V = lectura de 90°</li> <li>d) Error de índice del círculo vertical</li> </ul>
l, t	Errores de índice longitudinal (I) y transversal (t) del compensador	

## Procedimiento de ajuste combinado, paso a paso

La tabla siguiente explica los parámetros de configuración más frecuentes. Para más información sobre las pantallas, consultar el capítulo indicado.

Paso	Descripción	
1.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🌒.	
2.	Nivelar el instrumento. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.	
	Asegúrese de que está activo el Modo <b>TEOD</b> .	
3.	Pulsar 📖 durante aprox. 5 segundos hasta que se active <b>INFO SISTEMA</b> .	
4.	Pulsar CALIBR.	
5.	Pulsar NUEVO.	
6.	Apuntar con el anteojo a un punto situado a unos 100 m de distancia. El punto visado ha de estar a no más de $\pm$ 5° del plano del horizonte.	

Paso	Descripción	
7.	Pulsar <b>MEDIR</b> para medir el punto.	
8.	Cambiar a la otra posición del anteojo y volver a visar el punto.	
9.	Pulsar <b>MEDIR</b> para medir otra vez el mismo punto y calcular los errores del instrumento.	
()	Se presentan los resultados del ajuste anterior y del nuevo.	
10.	Pulsar <b>SET</b> para fijar los datos del nuevo ajuste.	
	0	
	Pulsar 🔤 para salir sin fijar los datos del nuevo ajuste.	
#### Fijar la corrección Hz (c)

Campo	Opción	Descripción del campo
<hz corrección:=""></hz>	On	Se corrigen los ángulos horizontales por los errores de la línea de puntería y, si < Compen- sador: On >, por los errores de inclinación trans- versal.
	Off	Los ángulos horizontales no se corrigen. Al encender el instrumento, se esta- blece automáticamente el parámetro <hz corrección:="" on="">.</hz>



#### Builder

## 14.4 Ajuste del nivel esférico

En el instrumento, paso a paso



Paso	Descripción
1.	Nivelar previamente el instrumento con el nivel electrónico, suponiendo que éste está correctamente ajustado.
2.	La burbuja debe quedar centrada. Si se sale del círculo, utilizar las llaves Allen suministradas para centrarla con los tornillos de ajuste. Girar lenta- mente el instrumento 200 gon (180°). Repetir el procedimiento de ajuste si la burbuja no permanece centrada.
(a)	Después del ajuste no se aflojará ningún tornillo.

#### En la base nivelante, paso a paso



Paso	Descripción	
1.	Nivelar el instrumento con el nivel electrónico, suponiendo que éste está correctamente ajustado. Consultar "5.2 Puesta en estación del instru- mento" para más información. Después retirar el instrumento de la base nivelante.	
2.	La burbuja del nivel de la base nivelante debe quedar centrada. Si se sale del círculo, utilizar la clavija de ajuste en los dos tornillos de cabeza en cruz para centrar la burbuja.	
(B)	Después del ajuste no se aflojará ningún tornillo.	

(B

## 14.5 Ajuste de la plomada láser

La plomada láser está incorporada en el eje vertical del instrumento. En condiciones de trabajo normales no es necesario efectuar ajustes en la plomada láser. Si debido a influencias externas fuera necesario ajustar la plomada láser, el instrumento tendrá que ser enviado a un taller autorizado de servicio técnico de Leica Geosystems.





Paso	Descripción
1.	Colocar el instrumento en un trípode (1) a 1.5 m aprox. sobre el suelo.

#### Builder

|--|

Paso	Descripción
2.	Encender el instrumento pulsando la tecla 🔵 .
3.	Nivelar el instrumento con el nivel electrónico. Consultar "5.2 Puesta en estación del instrumento" para más información.
(and	El control de la plomada láser debe efectuarse sobre una superficie clara, plana y horizontal, como una hoja de papel.
4.	Marcar el centro del punto rojo en el suelo (2).
5.	Girar lentamente el instrumento 360° observando con atención el movi- miento descrito por el punto láser rojo (3).
	A una distancia de 1.5 m el diámetro máximo del círculo descrito por el centro del punto láser no deberá exceder de 3 mm.
6.	SI el centro del punto láser describe un movimiento circular perceptible o si se desplaza más de 3 mm del punto marcado al principio, es posible que sea necesario efectuar un ajuste. Infórmese en el taller autorizado de servicio técnico de Leica Geosystems más próximo.

El diámetro del punto láser puede variar dependiendo del brillo y del tipo de superficie sobre la que incide. A una distancia de 1.5 m es aproximadamente de 2.5 mm.

### 14.6 Ajuste del Trípode

3 (Ga Paso Descripción (P La uniones han de quedar firmes y bien apretadas. 1. Apretar moderadamente los tornillos Allen con la llave Allen suministrada con el trípode. 2. Apretar las uniones articuladas justo lo suficiente para que al levantar el trípode del suelo se mantengan las patas abiertas. 3. Apretar los tornillos de las patas del trípode.

Ajuste del trípode, paso a paso

Comprobaciones y	Ajustes Builder	188
14.7	Comprobación del rayo de láser rojo en lo Builder R-, RM- y RM power	os modelos
General	El rayo láser rojo que se utiliza para medir es coaxial con el eje y sale por el orificio del objetivo. Si el instrumento está biera medición coincide con la línea de puntería visual. La dirección ción puede resultar alterada por causas externas, como un g cias de temperatura.	e de puntería del anteojo ajustado, el rayo rojo de n del rayo rojo de medi- golpe o grandes diferen-
(F	De vez en cuando se debe comprobar la dirección del rayo láse excesiva del mismo respecto a la línea de puntería puede pro distancia imprecisas.	er ya que una desviación oducir mediciones de
Comprobación del rayo de láser rojo, paso a paso		

Paso	Descripción
1.	Colocar el prisma plano CPR105 a una distancia entre 5 m y 20 m, con el lado de la diana reflectante dirigido al instrumento.
2.	Apuntar con el retículo del instrumento al centro del prisma plano.
3.	Encender el rayo láser rojo activando la función Puntero láser en el Modo Configuración.
4.	Sin utilizar el anteojo comprobar la posición del láser rojo sobre el prisma plano. Mirar al prisma plano justo por encima o justo desde el lado del anteojo.
5.	Si el punto láser está en el círculo interior, el rayo láser está dentro de la tolerancia. Si está fuera del círculo, se recomienda realinear el rayo láser en un taller de servicio Leica Geosystems autorizado.

Comprobaciones y Ajustes

#### Builder

## 14.8 Ajuste de la línea vertical del retículo, en el Builder T

Comprobación

Paso	Descripción
1.	Apuntar a un punto cualquiera con el centro del retículo.
2.	Con el tornillo de movimiento vertical mover el instrumento hacia arriba hasta el final del rango de visión.
	Si el punto se mueve a lo largo de la línea vertical, no es necesario efectuar ningún ajuste.

#### Ajuste





Paso	Descripción
1.	Si el punto no se mueve a lo largo de la línea vertical, quitar la cubierta de los tornillos de ajuste en el ocular.
2.	Con la ayuda de la herramienta suministrada aflojar en la misma medida los cuatro tornillos de ajuste.
3.	Girar el retículo hasta que la línea vertical llegue al punto.
4.	A continuación, apretar los tornillos de ajuste y repetir el procedimiento hasta que el ajuste esté bien.

Cuidado y transporte	Builder 1	.92
15	Cuidado y transporte	
15.1	Transporte	
Transporte en el campo	<ul> <li>Cuando se transporte el equipo en el campo hay que procurar siempre</li> <li>Ilevar el instrumento en su maletín original,</li> <li>o llevar al hombro el trípode con las patas abiertas, con el instrumento coloca y atornillado, todo ello en posición vertical.</li> </ul>	do
Transporte en un vehículo por carre- tera	No se debe transportar nunca el instrumento suelto en el vehículo ya que podría resultar dañado por golpes o vibraciones. Siempre ha de transportarse dentro de estuche y bien asegurado.	su
Επνίο	Para transportar el producto en tren, avión o barco utilizar siempre el embalaje original de Leica Geosystems completo (estuche de transporte y caja de cartón) otro embalaje adecuado, para proteger el instrumento frente a golpes y vibracion	u 1es.
Envío y transporte de las baterías	Cuando se transporten o envíen baterías la persona encargada del producto debe asegurarse de que se observan las leyes y regulaciones nacionales e internaciona aplicables. Antes de efectuar el transporte o el envío, hay que contactar con la compañía de transporte de pasajeros o mercancías.	<u>e</u> les

Ajuste en el campo
 Antes de utilizar el instrumento después del transporte hay que controlar los parámetros de ajuste en el campo indicados en este manual.
 Si el equipo va a estar almacenado durante mucho tiempo, quitar las pilas alcalinas del producto para evitar los daños por fugas.



Cuidado y transporte	e Builder <b>194</b>
15.2	Almacenamiento
Producto	Observar los valores límite de temperatura para el almacenamiento del equipo, espe- cialmente en verano si se transporta dentro de un vehículo. Consultar en "17 Datos Técnicos" la información sobre los límites de temperatura.
Ajuste en el campo	Antes de utilizar el instrumento después de un tiempo de almacenamiento prolongado hay que controlar los parámetros de ajuste en el campo indicados en este manual.
Baterías de NiMH y alcalinas	<ul> <li>Consultar "17.3 Datos técnicos generales del instrumento" para obtener información acerca del rango de temperaturas de almacenamiento.</li> <li>Para minimizar la autodescarga de la batería se recomienda su almacenamiento en ambiente seco dentro un rango de temperaturas de 0°C a +20°C / +32°F a +68°F.</li> <li>Dentro del rango de temperaturas recomendado para el almacenamiento, las baterías que contengan de un 10% a un 50% de carga se pueden guardar hasta un año. Si el periodo de almacenamiento es superior a ese tiempo, habrá que recargar las baterías.</li> <li>Retirar las baterías del producto y del cargador antes de guardarlas en el almacén.</li> <li>Después del almacenamiento recargar las baterías (NiMH) antes de usarlas.</li> <li>Proteger las baterías de la humedad. Las baterías mojadas o húmedas deberán secarse antes de utilizarlas.</li> </ul>

15.3	Limpieza y secado		
Objetivo, ocular y prismas	<ul> <li>Quitar el polvo de las lentes y los prismas, soplando.</li> <li>No tocar el cristal con los dedos.</li> <li>Limpiar únicamente con un paño limpio, suave y que no suelte pelusas. Si es necesario, humedecer un poco el paño con alcohol puro. No utilizar ningún otro líquido ya que podría dañar las piezas de plástico. No utilizar alcohol puro para limpiar el prisma plano.</li> </ul>		
Prismas empa- ñados	Si los prismas están más fríos que la temperatura ambiente, se empañan. No basta simplemente con limpiarlos. Los prismas se deberán adaptar a la temperatura ambiente durante algún tiempo, debajo de la chaqueta o dentro del vehículo.		
Productos hume- decidos	Secar el producto, el maletín de transporte, sus interiores de espuma y los accesorios a una temperatura máxima de 40°C / 104°F y limpiarlo todo. Volver a guardarlo sólo cuando todo esté completamente seco.		
Cables y enchufes	Mantener los enchufes limpios y secos. Limpiar soplando cualquier suciedad deposi- tada en los enchufes de los cables de conexión.		

# 16 Instrucciones de seguridad

### 16.1 General

#### Descripción

Con estas instrucciones se trata de que el responsable del producto y la persona que lo está utilizando estén en condiciones de detectar a tiempo eventuales riesgos que se producen durante el uso, es decir, que a ser posible los eviten.

La persona responsable del producto deberá cerciorarse de que todos los usuarios entienden y cumplen estas instrucciones.



## 16.2 Utilización

#### Uso procedente

- Medición de ángulos horizontales y verticales.
- Medición de distancias.
- Registro de datos de medición.
- Cálculo por medio de software.
- Visualización del eje de puntería y del eje vertical.

#### Uso improcedente

- e Utilización del equipo sin instrucciones o formación adecuada.
  - Uso fuera de los límites de aplicación.
  - Anulación de los dispositivos de seguridad.
  - Retirada de los rótulos de advertencia.
  - Abrir el producto utilizando herramientas (p.ej. destornilladores) salvo que esté expresamente permitido en determinados casos.
  - Realización de modificaciones o transformaciones en el producto.
  - Utilización después de hurto.
  - Utilización de productos con daños o defectos claramente reconocibles.
  - Utilización de accesorios de otros fabricantes que no estén explícitamente autorizados por Leica Geosystems.
  - Apuntar directamente al sol.
  - Protección insuficiente del emplazamiento de medición, p.ej. al efectuar mediciones en carreteras.

- Deslumbrar intencionadamente a terceros.
- Control de máquinas, objetos móviles o aplicaciones de vigilancia similares sin instalaciones adicionales de control y seguridad.

# Advertencia

El uso improcedente puede producir lesiones, un error en el funcionamiento o daños materiales.

La persona responsable del equipo informará al usuario sobre los peligros en el uso del mismo y sobre las medidas de protección necesarias. El producto sólo se pondrá en funcionamiento cuando el usuario haya recibido la correspondiente formación sobre su uso.



## 16.3 Límites de utilización

Entorno Apto para el empleo en ambientes permanentemente habitados; sin embargo, no integra dispositivos de protección que garanticen un empleo seguro en entornos agresivos o con peligro de explosión.

Peligro La persona encargada del producto debe contactar con las autoridades locales y con técnicos en seguridad antes de trabajar en zonas con riesgo o en la proximidad de instalaciones eléctricas o situaciones similares.



Instrucciones de seguridad Builder 200 Ámbitos de responsabilidad 16.4 Fabricante del Leica Geosystems AG, CH-9435 Heerbrugg (en adelante Leica Geosystems) asume la responsabilidad del suministro del producto en perfectas condiciones técnicas de producto seguridad, inclusive su manual de empleo y los accesorios originales. Fabricantes de Los fabricantes de accesorios para el producto, que no sean de Leica Geosystems tienen la responsabilidad del desarrollo. la implementación y la comunicación de los accesorios que no sean Leica Geosysconceptos de seguridad correspondientes a sus productos y al efecto de los mismos en combinación con el producto de Leica Geosystems. tems Persona encargada La persona encargada del producto tiene las siguientes obligaciones: del producto Entender la información de seguridad que figura en el producto así como las correspondientes al Manual de empleo. Conocer las normas locales de seguridad y de prevención de accidentes. . Informar a Leica Geosystems en cuanto en el equipo o las aplicaciones muestren ٠ defectos de seguridad. dvertencia El encargado del producto tiene la responsabilidad de que el equipo se utilice conforme a las normas establecidas. Esta persona también es responsable de la formación de los usuarios del equipo y de la seguridad en la utilización del equipo.

# 16.5 Peligros durante el uso

Advertencia

La falta de información o una formación incompleta puede dar lugar a errores en el manejo o incluso a un uso improcedente y, en ese caso, pueden producirse accidentes con daños graves para las personas, daños materiales y del medio ambiente. **Medidas preventivas:** 

Todos los usuarios deben cumplir con las instrucciones de seguridad del fabricante y con las instrucciones del responsable del producto.

<u>∧</u> Cuidado

Pueden producirse resultados de medición erróneos si se utiliza un producto que se hava caído, que hava sido objeto de transformaciones no permitidas o de un almacenamiento o transporte prolongados.

#### Medidas preventivas:

Realizar periódicamente mediciones de control, así como los ajustes de campo que se indican en el Manual de empleo, especialmente cuando el producto ha estado sometido a esfuerzos excesivos y antes y después de tareas de medición importantes.

Instrucciones de se	guridad Builder 202
Peligro	Al trabajar con bastones de reflector y sus prolongaciones en las inmediaciones de instalaciones eléctricas (p.ej. líneas de alta tensión o tendidos eléctricos de ferrocarril) existe peligro de muerte por una descarga eléctrica. <b>Medidas preventivas:</b> Mantener una distancia de seguridad suficiente con respecto a las instalaciones eléctricas. Si fuera absolutamente imprescindible trabajar junto a esas instalaciones, antes de realizar los trabajos se deberá informar a los responsables de las mismas y se deberán seguir las instrucciones de aquellos.
Advertencia	Al utilizar el producto con accesorios (como mástiles, miras de nivel o bastones), aumenta el riesgo de ser alcanzado por un rayo. <b>Medidas preventivas:</b> No utilizar el producto durante tormentas.
A Cuidado	Precaución al apuntar directamente al sol con el equipo. El anteojo actúa como una lente de aumento concentrando los rayos y puede dañar los ojos y/o afectar al inte rior del producto. <b>Medidas preventivas:</b> No apuntar con el anteojo directamente al sol.

Advertencia	En aplicaciones dinámicas, por ejemplo replanteos, pueden producirse accidentes si no se tienen en cuenta las condiciones del entorno, por ejemplo obstáculos, zanjas o el tráfico. <b>Medidas preventivas:</b> El responsable del producto instruirá a todos los usuarios sobre todos los posibles peligros.
Advertencia	Si el emplazamiento de la medición no se protege o marca suficientemente, pueden llegar a producirse situaciones peligrosas en la circulación, obras, instalaciones indus- triales, etc. <b>Medidas preventivas:</b> Procurar siempre que el emplazamiento esté suficientemente protegido. Tener en cuenta los reglamentos en materia de seguridad y prevención de accidentes, así como las normas del Código de la Circulación.
Advertencia	Si se utilizan ordenadores que no estén autorizados por el fabricante para ser utili- zados en el campo, se pueden llegar a producir situaciones de peligro debido a una descarga eléctrica. <b>Medidas preventivas:</b> Tener en cuenta las instrucciones específicas del fabricante para uso en el campo cuando se empleen con productos de Leica Geosystems.

eguridad Builder	204
Si los accesorios utilizados con el equipo no se fijan correctamen somete a acciones mecánicas, p.ej. caídas o golpes, existe la pos producto quede dañado o haya riesgo para las personas. <b>Medidas preventivas:</b>	te y el producto se ibilidad de que el
Al efectuar la puesta en estación del producto, asegurarse de qu encuentran correctamente adaptados, instalados, asegurados y f necesaria. Proteger el producto contra acciones mecánicas.	ijos en la posición
Durante el transporte, el envío o la extracción de baterías existe el en caso de que la batería se vea expuesta a acciones mecánicas i <b>Medidas preventivas:</b> Antes de enviar el producto o de desecharlo hacer que se descargu las baterías utilizando el equipo. Cuando se transporten o envíen baterías la persona encargada de asegurarse de que se observan las leyes y regulaciones nacionale aplicables. Antes de efectuar el transporte o el envío, contactar o transporte de pasajeros o mercancías.	riesgo de incendio indebidas. en completamente el producto debe s e internacionales con la compañía de
Utilizar un cargador de baterías no recomendado por Leica Geosy destruir las baterías. Esto puede causar fuego o explosiones. <b>Medidas preventivas:</b> Utilizar únicamente cargadores recomendados por Leica Geosyste baterías.	rstems puede ems para cargar las
	eguridad       Builder         Si los accesorios utilizados con el equipo no se fijan correctamen somete a acciones mecánicas, p.ej. caídas o golpes, existe la pos producto quede dañado o haya riesgo para las personas.         Medidas preventivas:         Al efectuar la puesta en estación del producto, asegurarse de que encuentran correctamente adaptados, instalados, asegurados y finecesaria.         Proteger el producto contra acciones mecánicas.         Durante el transporte, el envío o la extracción de baterías existe el en caso de que la batería se vea expuesta a acciones mecánicas i Medidas preventivas:         Antes de enviar el producto o de desecharlo hacer que se descargu las baterías utilizando el equipo.         Cuando se transporten o envien baterías la persona encargada de asegurarse de que se observan las leyes y regulaciones nacionale aplicables. Antes de efectuar el transporte o el envío, contactar o transporte de pasajeros o mercancías.         Utilizar un cargador de baterías no recomendado por Leica Geosy destruir las baterías. Esto puede causar fuego o explosiones.         Medidas preventivas:         Utilizar únicamente cargadores recomendados por Leica Geosyte baterías.



Desechar inadecuadamente el aceite de silicona puede causar contaminación medioambiental.

#### Medidas preventivas:



No desechar el producto con la basura doméstica.

Eliminar el producto correctamente. Cumplir con las normas de eliminación específicas del país.

Proteger el equipo en todo momento impidiendo el acceso a él de personas no autorizadas.

Las especificaciones para el manejo y desecho del producto se pueden descargar de la página web de Leica Geosystems: http://www.leica-geosystems.com/treatment o solicitarlas directamente a su representante de Leica Geosystems.



Hacer reparar estos productos sólo en talleres de servicio técnico autorizados por Leica Geosystems.

# 16.6 Clasificación del láser

GeneralLas siguientes instrucciones (según la norma internacional IEC 60825-1 (2007-03) y<br/>IEC TR 60825-14 (2004-02) más reciente) presentan una guía e información de capa-<br/>citación para el encargado del producto y para el usuario del mismo, con el fin de<br/>prever y evitar posibles riesgos durante su utilización.<br/>La persona responsable del producto deberá cerciorarse de que todos los usuarios<br/>entienden y cumplen estas instrucciones.

Los productos de tipo láser clase 1, clase 2 y clase 3R no requieren de

- un encargado especial para la seguridad en el manejo de láser,
- uso de trajes o anteojos de protección,

• señalización especial de advertencia en el emplazamiento de medición con láser al utilizarlos y manejarlos como se indica en el presente manual de empleo debido al bajo riesgo que representan para los ojos.

Los productos de tipo láser clase 2 o clase 3R pueden provocar deslumbramiento, ceguera por destello e imágenes retardadas, sobre todo al trabajar en condiciones de escasa iluminación natural.

# 16.6.1 Distanciómetro integrado, mediciones con puntero láser rojo (sólo para Builder RM power)

General

El distanciómetro integrado en el producto genera un rayo láser visible que sale por el objetivo del anteojo.

El producto láser descrito en esta sección es de tipo láser clase 3R según la norma:

• IEC 60825-1 (2007-03): "Seguridad de productos con láser".

Productos de la clase de láser 3R:

Mirar directamente al rayo láser puede resultar peligroso (riesgo ocular de bajo nivel), en especial durante una exposición ocular deliberada. El riesgo de daños provocados por los productos de láser clase 3R queda limitado debido a:

- a) que es poco probable que una exposición no intencional provoque condiciones adversas como por ejemplo, la alineación del rayo con la pupila,
- b) al margen de seguridad inherente a la exposición máxima permisible a la radiación láser (MPE)
- c) la reacción natural de evitar la exposición a una fuente luminosa brillante, como es el caso de una radiación visible.

Descripción	Valor
Potencia de radiación media máxima	5.00 mW
Duración de los impulsos	800 ps
Frecuencia de repetición de los impulsos	100 MHz - 150 MHz
Longitud de onda	650 nm - 690 nm
Divergencia del haz	0.2 mrad x 0.3 mrad
NOHD (Nominal Ocular Hazard Distance) @ 0.25s	80 m / 263 ft

Advertencia

Por razones de seguridad, los productos láser de clase 3R deben considerarse como potencialmente peligrosos. Medidas preventivas:

Evitar observar directamente el rayo. No dirigir el rayo a terceros.

Advertencia

Posibles riesgos debido al reflejo de los rayos al incidir sobre superficies como prismas, espejos, superficies metálicas o ventanas.

#### Medidas preventivas:

No dirigir la visual a superficies que reflejen como un espejo o que produzcan reflexiones no intencionadas. Cuando el láser esté conectado en modo de funcionamiento Puntero láser o en Medición de distancias, no mirar a través del dispositivo de puntería, ni junto a él, a prismas u otros objetos reflectantes. La vista a los prismas sólo está permitida mirando a través del anteojo.





# 16.6.2Distanciómetro integrado, mediciones con Fino/Rápido<br/>(sólo Builder M power y RM power)

General

El distanciómetro integrado en el producto genera un rayo láser visible que sale por el objetivo del anteojo.

El producto láser descrito en esta sección es de tipo láser clase 1 según la norma:

• IEC 60825-1 (2007-03): "Seguridad de productos con láser".

Los productos de la clase láser 1 son aquellos que, en condiciones previsibles y razonables y con un uso y conservación de acuerdo al presente manual de empleo, son seguros e inocuos para la vista.

Descripción	Valor	
Potencia de radiación media máxima	0.33 mW	
Duración de los impulsos	800 ps	
Frecuencia de repetición de los impulsos	100 MHz - 150 MHz	
Longitud de onda	650 nm - 690 nm	





a) Rayo láser

#### Builder Distanciómetro integrado, Láser visible (sólo Builder R y RM) 16.6.3

General



El distanciómetro integrado en el producto genera un rayo láser roio visible que sale por el objetivo del anteojo.

El producto láser descrito en esta sección es de tipo láser clase 2 según la norma:

IEC 60825-1 (2007-03): "Seguridad de productos con láser".

Productos de la clase de láser 2.

Estos productos no representan riesgo alguno durante exposiciones momentáneas. aunque observar directamente al rayo si puede resultar peligroso.

Descripción Color	Valor
Potencia de radiación media máxima	1.00 mW
Duración de los impulsos	800 ps
Frecuencia de repetición de los impulsos	100 MHz
Longitud de onda	620 nm - 690 nm



Los productos láser clase 2 se consideran peligrosos para la vista. Medidas preventivas: No mirar directamente el ravo ni dirigirlo a terceros.

Rótulo



Rayo láser a)

Builder

#### Plomada láser 1664 General La plomada láser integrada en el producto genera un ravo visible que sale de la parte inferior del producto. El producto láser descrito en esta sección es de tipo láser clase 2 según la norma: IEC 60825-1 (2007-03): "Seguridad de productos con láser". Productos de la clase de láser 2. Estos productos no representan riesgo alguno durante exposiciones momentáneas. aunque observar directamente al rayo si puede resultar peligroso. Descripción Valor Potencia de radiación media máxima 1.00 mW Duración de los impulsos c.w. Frecuencia de repetición de los impulsos C.W. Longitud de onda 620 nm - 690 nm **Advertencia** Los productos láser clase 2 se consideran peligrosos para la vista. Medidas preventivas:

No mirar directamente el rayo ni dirigirlo a terceros.
Rótulo



a) En el caso correspondiente será sustituido por un rótulo de la clase 3R.



16.7	Compatibilidad electromagnética EMC
Descripción	Denominamos compatibilidad electromagnética a la capacidad del producto de funcionar perfectamente en un entorno con radiación electromagnética y descarga electrostática, sin causar perturbaciones electromagnéticas en otros aparatos.
Advertencia	Posibilidad de interferir con otros aparatos a causa de radiación electromagnética.
	Aunque el producto cumple los severos requisitos de las directivas y normas aplica- bles, Leica Geosystems no puede excluir por completo la posibilidad de la perturba- ción de otros aparatos.
<b>A</b> Cuidado	Posibilidad de perturbación de otros aparatos cuando el producto se utilice en combi- nación con accesorios de terceros, por ejemplo, ordenadores de campo, PCs, radio- transmisores, cables diversos o baterías externas. <b>Medidas preventivas:</b> Utilice sólo el equipo y los accesorios recomendados por Leica Geosystems. Ellos cumplen en combinación con el producto los severos requisitos de las directivas y normas aplicables. Cuando utilice ordenadores y radiotransmisores preste atención a las especificaciones del fabricante respecto a su compatibilidad electromagnética.

Instrucciones de seguridad		Builder	220
<b>Cuidado</b>	Las interferencia: ciones erróneas. Aunque el produc bles, Leica Geosy electromagnética proximidad de en <b>Medidas preven</b> Cuando se efectú de los resultados	s causadas por radiación electromagnétic cto cumple los severos requisitos de las o stems no puede excluir del todo la posibi nuy intensa llegue a perturbar el produ nisoras de radio, radiotransmisores o gen <b>itivas:</b> úen mediciones en estas condiciones hay s de la medición.	ca pueden producir medi- directivas y normas aplica- ilidad de que una radiación icto, por ejemplo, en la neradores diesel.
Advertencia	Si el producto es extremos, p.ej. ca pasar los valores aparatos. <b>Medidas preven</b> Mientras se esté los dos extremos	tá funcionando con un cable conectado s able de alimentación externa o cable de i de radiación electromagnética permitido n <b>tivas:</b> trabajando con el producto los cables ha o, p.ej. del producto a la batería externa,	sólo por uno de sus interfaz, se pueden sobre- os y perturbar otros In de estar conectados por del producto al ordenador.

# 16.8 Normativa FCC (aplicable en EE UU)

Advertencia

Diversos controles han puesto de manifiesto que este instrumento se atiene a los valores límite, determinados en la sección 15 de la norma FCC para instrumentos digitales de la clase B.

Esto significa que el instrumento puede emplearse en las proximidades de lugares habitados, sin que su radiación resulte peligrosa para las personas. Los equipos de este tipo generan, utilizan y emiten una frecuencia de radio alta y, en caso de no ser instalados conforme a las instrucciones, pueden causar perturbaciones en la recepción radiofónica. En todo caso, no es posible excluir la posibilidad de que se produzcan perturbaciones en determinadas instalaciones. Si este equipo causa perturbaciones en la recepción radiofónica o televisiva, lo que puede determinarse al apagar y volver a encender el equipo, el operador puede intentar corregir estas interferencias de la forma siguiente:

- cambiando la orientación o la ubicación de la antena receptora.
- aumentando la distancia entre el instrumento y el receptor.
- conectando el instrumento a un circuito distinto al del receptor.
- asesorándose por el vendedor o algún técnico de radio-televisión.

Advertencia

Si en el instrumento se efectúan modificaciones que no estén explícitamente autorizadas por Leica Geosystems, el derecho de uso del mismo por parte del usuario puede verse limitado.

## Instrucciones de seguridad

Builder





# 17 Datos Técnicos

## 17.1 Medición de ángulos

## Precisión

Тіро	Desviación típica Hz, V, ISO 17123-3		Unidad mínim	a visualizada
	["]	[mgon]	["]	[mgon]
100	9	2.8	1	1
200	6	1.8	1	1
200 (Builder M power y RM power)	<b>bde</b>		1	0.1
300	3	1	1	0.1



El tipo 300 sólo está disponible para el modelo Builder RM power.

## Características

Absoluta, continua.

# 17.2 Medición de distancia

## Alcance estándar sin prisma

Тіро		Kodak Gray	Alcance D		Alcance E		Alcance F	
		Card	[m]	[ft]	[m]	[ft]	[m]	[ft]
$\bigcirc$	Estándar	Lado blanco, 90 % reflectante	60	200	80	260	80	260
Ø	Estándar	Lado gris, 18 % reflectante	30	100	50	160	50	160
	Estándar	Lado blanco, 90 % reflectante	140	460	170	560	>170	>560
$\bigcirc$	Estándar	Lado gris, 18 % reflectante	70	230	100	330	>100	>330

Datos Técnicos	Builder				
Alcance del prisma (puntero láser rojo)	Rango de medición con prisma plano C Indicación unívoca de la medición:	PR105: de 1.5 m a 250 m hasta 250 m			

Тіро		CPR105	Alcance D		Alcance E		Alcance F	
			[m]	[ft]	[m]	[ft]	[m]	[ft]
	Estándar	Diana reflec- tante	150	490	150	490	150	490
	Estándar	Catadióptrico	250	820	250	820	250	820
$\bigcirc$	Estándar	Diana reflec- tante	150	490	170	560	170	560
	Estándar	Catadióptrico	250	820	250	820	250	820

## Condiciones atmosféricas

- D: Objeto intensamente iluminado, fuerte centelleo por el calor
- E: Objeto en sombra, cielo cubierto
- F Durante el crepúsculo, de noche o bajo tierra

## Precisión

Medición estándar	Desviación típica, ISO 17123-4	Tiempo de medición, típico [s]
Medición estándar sin reflector	3 mm + 2 ppm	3.0
Prisma plano CPR105 (Catadióptrico)	5 mm + 2 ppm	< 2
Prisma plano CPR105 (Diana reflectante)	3 mm + 2 ppm	< 2
Tracking	5 mm + 2 ppm	1.0

Objeto en sombra, cielo cubierto.

Las interrupciones del rayo, un fuerte centelleo por el calor o la presencia de objetos móviles en la trayectoria del rayo pueden producir desviaciones en la precisión especificada.

La resolución de la pantalla es 1 mm.

Datos Técnicos	Builder 228				228		
Alcance del prisma (modo fino/rápido)	Alcance de medición :		de 1.5 m	a 3500 m			
	Тіро	Alcance	1	Alcance	2	Alcance 3	
		[m]	[ft]	[m]	[ft]	[m]	[ft]
	Prisma CPR111 BUILDER, offset True- Zero	450	1500	800	2600	1000	3500
	Prisma circular	1800	6000	3000	10000	3500	12000
(F	El alcance con el prisma circular se obtiene sólo con la actualización de medición de distancias. De otra forma, se hacen válidas las especificaciones para el CPR111 (máx 1000 m). Consultar "5.4 Medición de distancia".				edición de 111 (máx.		
Condiciones atmosféricas	<ol> <li>Muy brumoso, visibilidad de 5km; o mucho sol con fuerte centelleo por el cal</li> <li>Poco brumoso, visibilidad aprox. 20 km; o parcialmente soleado y poco centelleo por el calor</li> <li>Cubierto, sin bruma, visibilidad aprox. 40 km; sin centelleo del aire</li> </ol>			or el calor oco			

## Precisión

Medición estándar	Desviación típica, ISO 17123-4	Tiempo de medición, típico [s]
Fino	2 mm + 2 ppm	< 1
Rápido	5 mm + 2 ppm	< 0.5
Tracking	5 mm + 2 ppm	< 0.3

Las interrupciones del rayo, un fuerte centelleo por el calor o la presencia de objetos móviles en la trayectoria del rayo pueden producir desviaciones en la precisión especificada.



Datos Técnicos		Builder		
Características	Sistema de medición: Tipo: Onda portadora:	Analizador del sistema con base 100 MHz - 150 MHz Coaxial, láser visible rojo de clase 1 660 nm		
Tamaño del punto	Distancia [m]	Tamaño aprox. del punto láser [mm]		
laser	a 20	10 x 12		
	a 50	13 x 21	_	
	a 250	38 x 85		



## 17.3 Datos técnicos generales del instrumento

Anteojo

Тіро	Builder T	Builder R, RM, M power y RM power
Aumento	30 x	30 x
Diámetro libre del objetivo	40 mm	40 mm
Enfoque	1.6 m/5.2 ft al infinito	1.7 m/5.6 ft al infinito
Campo visual	1°21' / 1.50 gon 2.4 m a 100 m	1°30' / 1.66 gon 2.6 m a 100 m

## Compensador

Тіро	Precisión de estabilización		Amplitud de o	scilación libre
	["]	[mgon]	[']	[gon]
100	2	0.7	4	0.07
200	2	0.7	4	0.07
300	2	0.7	4	0.07

Nivel

Sensibilidad del nivel esférico:	6' / 2 mm
Resolución del nivel electrónico:	6" (=20 <sup>cc</sup> )

Datos Técnicos			Builder 232
Unidad de control	Pantalla: Teclado: Visualizació Visualizació Situación:	on de ángulo on de distan	<ul> <li>280 x 160 píxeles, monocroma, LCD gráfica, iluminación 7 teclas / 20 teclas (sólo Builder M power y RM power)</li> <li>360°''', 360° decimal, 400 gon, 6400 mil, V %</li> <li>cias: m, ft int, ft us, ft inch 1/16 En las dos posiciones del anteojo, en posición II es opcional</li> </ul>
Puertos del instru-	Puerto	Nombre	Descripción
RM, M power y RM power	Puerto 1	Puerto 1	<ul> <li>LEMO-0 de 5 pines para alimentación y/o comunicación.</li> <li>Este puerto está situado en la base del instrumento.</li> </ul>
	G	90	desical



Datos Técnicos	E	Builder	234	
Registro, sólo	Los datos pueden registrarse en la memoria interna.			
Builder RM, M power v	Тіро	Capacidad [kB]	Número de bloques de datos	
RM power	Memoria interna	576	10000	
Plomada láser	Tipo: Situación: Precisión:	Láser visible rojo de clase 2 En el eje principal del instrumento Desviación de la línea de la plomada: 1.5 mm a 1.5 m de altura del instrumento		
	Diámetro del punto láser:	2.5 mm a 1.5 m de al	tura del instrumento	
Mandos	Tipo:	Tornillos sin fin para lo	os movimientos horizontal y vertical	
Alimentación, sólo Builder RM, M power y RM power	Voltaje de la alimentación externa:	Voltaje nominal 12.8 V	V DC, rango 11.5 V-13.5 V	
Adaptador de batería	Tipo: Voltaje: Tiempo de funcionamiento típ.:	Alcalina Adaptador GAD39: 6 : 6 - 8 h ( > 400 medicio > 12 h (medición de á	x AA (1.5 V) LR6 ones de ángulos y distancias) ingulos)	

Batería GEB121	Tipo: Voltaje: Tiempo de funcionamie típ.:	NiMH 6 V nto 6 - 8 h (aprox. 9000 medic	ciones de ángulos γ distancias)
Batería externa,	Tipo:	NiMH	
sólo Builder RM,	Voltaje:	12 V	
M power y	Capacidad:	GEB171: 8.0 Ah	
RM power	Tiempo de funcionamie	nto 20 - 24 h	
	típ.:		_
Especificaciones	Temperatura	desica	
ampientales	Тіро	Rango de temperaturas de operación [°C]	Rango de temperaturas de almacenamiento [°C]
	Builder	-20 a +50	-40 a +70
	Protección contra el p	oolvo, la arena y el agua	
	Тіро	Protección	
	Builder	IP54 (IEC 60529)	

#### Humedad

Тіро	Protección
Builder	Máx. 95 % sin condensación Para evitar los efectos de la condensación hay que secar bien el instrumento periódicamente.

## Reflectores

Тіро	Constante de prisma [mm]
Prisma plano CPR105 (catadióptrico)	0.0
Prisma plano CPR105 (diana reflectante)	0.0
Sin reflector	0.0
Diana reflectante GZM28, 60x60 mm	0.0
Prisma CPR111 BUILDER, offset True-Zero	0.0

Correcciones auto-Se efectúan las siguientes correcciones automáticas: máticas

- Error de colimación .
- Error de perpendicularidad .
- Curvatura terrestre

- Error de índice del compensador ٠
- Error de índice del círculo vertical •
- Refracción ٠



Builder

# 18 Garantía Internacional del fabricante, Contrato de Licencia del Software

### Garantía Internacional del fabricante

Este producto está sujeto a los términos y condiciones establecidas en la Garantía Internacional, la cual se puede descargar de la página web de Leica Geosystems en: http://www.leica-geosystems.com/internationalwarranty o recibirla directamente de su representante local de Leica Geosystems. La presente declaración de garantía es exclusiva y sustituye a cualquier otra garantía, condición o cláusula expresa o tácita, ya sea de tipo efectivo o legal, incluyendo aquellas que se refieran a la calidad usual, la utilidad para cierto tipo de uso, la calidad satisfactoria o el respeto de los derechos de terceros, excluyéndose éstos expresamente.

## Contrato de Licencia de Software

Este producto contiene software que está preinstalado en el producto o se entrega en un medio de soporte de datos o se puede descargar de internet con la autorización previa de Leica Geosystems. Ese software está protegido por el copyright y otras leyes, y su uso está definido y regulado por el Contrato de Licencia de Software de Leica Geosystems, que cubre aspectos tales como, pero no limitado a, Ámbito de la Licencia, Garantía, Derechos de la Propiedad Intelectual, Limitación de Responsabilidad, Exclusión de otras Garantías, Legislación Aplicable y Tribunales Competentes. Compruebe que cumple usted en todo momento con los términos y condiciones del Contrato de Licencia de Software de Leica Geosystems. El contrato se entrega con todos los productos y también se puede encontrar en la página principal de Leica Geosystems en: http://www.leica-geosystems.com/swlicense o con su representante local de Leica Geosystems.

No deberá usted instalar ni usar el software sin haber leído previamente el Contrato de Licencia de Software de Leica Geosystems y haber aceptado los términos y condiciones del mismo. La instalación o el uso del software o de cualquiera de sus partes lleva implícita la aceptación de todos los términos y condiciones de tal contrato de licencia. Si no está usted de acuerdo con alguno de los términos de tal contrato, no podrá usted descargar el software, instalarlo ni utilizarlo, y deberá devolver el software sin utilizar, junto con la documentación que lo acompaña y el recibo de compra, al distribuidor al que compró el producto, dentro de los diez (10) días siguientes a la fecha de compra, para obtener el reembolso del precio pagado.

## Indice

## Builder

# Indice

## Α

Abreviaturas	. 14
Ajuste	177
Ajuste combinado (I, t, c, i)	177
De la plomada láser	184
Del nivel esférico de la base nivelante	183
Electrónico	174
Mecánico	175
Ajuste del retículo	190
Ajuste electrónico	174
Ajuste mecánico	175
Ajuste, trípode	187
Alcance	225
Alimentación	. 25
ALL-en-1	. 87
Almacenamiento	194
Altura	102
Ámbitos de responsabilidad	200
Ángulo & Distancia	113
Angulo cenital	. 15
Ángulo horizontal15, 37,	, 75

Angulo V	15, 37, 76
Aplicación	
้ Ángulo & Distancia	104
Área Inclinada y Volumen	104
As Built	104
COGO	105
Distancia de Enlace	104
Medir & Config	105
Plant. Línea/Arc/Clot	105
Plantilla	104
Punto Oculto	105
Aplicación As Built	110
Aplicaciones	104
Área	118
Arrastre de cotas	103
Auto OFF	65

## В

Barra de Modos	35
Base nivelante	183
Batería	36, 49, 234

Baudios		Correcciones automáticas
Веер	63	Cuidado
Bit de Parada		_
Bits datos		D
		Datos técnicos
c		Datos visualizados
Calefacción		Distancia de Enlace
Cenit		Documentación
Círculo horizontal		Guía rápida

Cenit	1/, 61
Círculo horizontal	
Círculo vertical	
COGO	
Colim. Hz	
Cómo utilizar este Manual	
Compatibilidad electromagnética	
Compensador	36, 62, 231
Comprobaciones y Ajustes	
Concepto del software	
Conceptos	14
Configuración	
Configurar	71
Contenido del equipo	
Contraste	
Coordenadas	
Correcciones	

Correcciones automáticas	236
Cuidado	192

atos técnicos	224, 231
atos visualizados	18
Distancia de Enlace	115
ocumentación	13
Guía rápida	13
La construcción más rápida	13
Manual del Usuario	13

# E 52 Eje de colimación 15 Eje de muñones 15 Eje de puntería 15 Eje principal 15 Eliminar 153 Especificaciones ambientales 235 Estacionamiento 90

Fecha	70
Fijar el ángulo horizontal	75, 77

F

Indice Bu	ilder 242
G	L
Gestión de datos144	Láser
Gestor de Datos de Construcción159	Clasificación207
	Distanciómetro52
н	Láser60
Hora70	Plomada46, 75, 234
Horizonte61	Rayo188
1	Leica Geo Office Tools159
l sener	Límites de utilización199
ICOTIOS	Limpieza y secado195
Idioma	Línea de control93, 94
lium. reuc	Línea de la plomada
Incremento Hz 60	Luz
Indice del compensador	Gaidai
Indice vertical	M
Info Sistema	Mandos234
Instrucciones de seguridad	Manual
Instrumento231	Cómo utilizar12
Componentes23	Descripción de los manuales13
Dimensiones233	Documentación disponible13
Modelos20	Validez del manual de usuario12
Temperatura169	Marca de Fin157
Interfaz de usuario28	Medición de ángulos224
	Medición de distancia

Mediciones	152
Medir	
Medir & Config	141
Memoria	155, 234

## Ν

Nivel	44, 75, 231
Nivel electrónico	75
Nivel esférico	
Normativa FCC	

#### Ρ

Pantalla	
Parámetros de comunicación	
Paridad	
Peligros durante el uso	
Peso	233
Plant. Línea/Arc/Clot	
Plantilla	
Precisión	. 224, 227, 229
Prisma	
Prisma CPR111 Builder	
Prisma plano CPR105	
Programas	
Puerto	

Puertos	232
Punto Oculto	121
Puntos	149, 153
Puntos fijos	149

## R

Reflectores	236
Registrar	66, 87, 234
Replanteo	104
Resolución	
Retículo	17

## 

## т

Feclado Builder T, R y RM	28
reclado de Builder M power y RM power	29
Temperatura	235
Instrumento	169
Almacenamiento	235
Manejo	235
remperatura de almacenamiento	235

Indice	Builder		244
Temperatura de funcionamiento			
Trabajo	145, 147		
Tracking	60, 165		
Transferencia de Datos			
Transporte			
Trasladar punto inicial de la línea			
Trípode			
U			
Unidad			
Unidad Ang			
Unidad de control			
Unidad Dist			
Utilización		esicai	
V			

V-Config		61
----------	--	----



Total Quality Management: Nuestro compromiso para la satisfacción total de nuestros clientes.



Según Certificado SQS, Norma ISO 9001, Leica Geosystems AG Heerbrugg dispone de un sistema de calidad conforme al estándar internacional para gestión de la calidad y sistemas de calidad así como de sistemas de gestión del medio ambiente (ISO 14001).

Recibirá más informaciones sobre nuestro programa TQM a través de nuestra agencia Leica local.

Leica Geosystems AG

Heinrich-Wild-Strasse CH-9435 Heerbrugg Switzerland Phone +41 71 727 31 31

www.leica-geosystems.com

- when it has to be **right** 

